• Rev. 00

Ultima versione del presente manuale

IP2473IT • 2025/06/24




# Ditec BOX3BH - BOX3H

## Automazione per porte basculanti a contrappesi

(istruzioni originali)

# AVVERTENZE GENERALI PER LA SICUREZZA

ATTENZIONE! Importanti istruzioni per la sicurezza • Seguire attentamente queste istruzioni • La mancata osservanza delle informazioni contenute nel presente manuale può dare luogo a gravi infortuni alle persone o danni all'apparecchio • Conservare le presenti istruzioni per futuri riferimenti.

ATTENZIONE! Scollegare l'alimentazione prima di qualsiasi operazione di pulizia o manutenzione • Il presente manuale e quelli per eventuali accessori, si possono scaricare dal sito www.ditecautomations.com

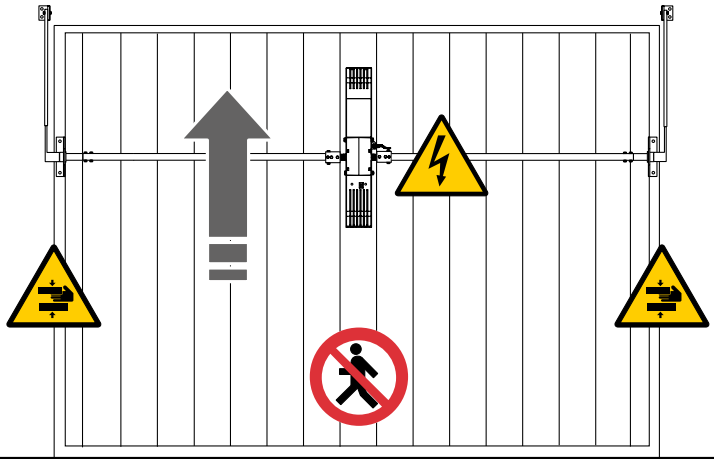
# AVVERTENZE PER LA SICUREZZA DELL'INSTALLATORE

Leggere attentamente le istruzioni prima di iniziare l'installazione del prodotto. Una errata installazione può essere fonte di pericolo • L'installazione, i collegamenti elettrici e le regolazioni devono essere effettuati da personale qualificato nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti • Prima di iniziare l'installazione verificare l'integrità del prodotto • I materiali dell'imballaggio (plastica, polistirolo, ecc.) non vanno dispersi nell'ambiente e non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto potenziali fonti di pericolo • Non installare il prodotto in ambiente e atmosfera esplosivi: presenza di gas o fumi infiammabili costituiscono un grave pericolo per la sicurezza • Assicurarsi che l'intervallo di temperatura di operazione indicato nei dati tecnici sia compatibile con il luogo di utilizzo • Prima di installare la motorizzazione, verificare che la struttura esistente, nonche gli elementi di supporto e di guida, abbiano i necessari requisiti di robustezza e stabilita, controllare la stabilita e la scorrevolezza della parte guidata e assicurarsi che non sussista alcun rischio di deragliamento o caduta. Apportare tutte le modifiche strutturali relative alla realizzazione dei franchi di sicurezza ed alla protezione o segregazione di tutte le zone di schiacciamento, cesoiamento, convogliamento e di pericolo in genere. Il costruttore della motorizzazione non e responsabile dell'inosservanza della Buona Tecnica nella costruzione degli infissi da motorizzare, nonche delle deformazioni che dovessero intervenire nell'utilizzo • I dispositivi di sicurezza (fotocellule, coste sensibili, stop di emergenza, ecc.) devono essere installati tenendo in considerazione le normative e le direttive in vigore, i criteri della Buona Tecnica, l'ambiente di installazione, la logica di funzionamento del sistema e le forze sviluppate dalla porta o cancello motorizzati • I dispositivi di sicurezza devono proteggere eventuali zone di schiacciamento, cesoiamento, convogliamento e di pericolo in genere, della porta o cancello motorizzati. Applicare le segnalazioni previste dalle norme vigenti per individuare le zone pericolose • Ogni installazione deve avere visibile l'indicazione dei dati identificativi della porta o cancello motorizzati • Prima di collegare l'alimentazione elettrica accertarsi che i dati di targa siano rispondenti a quelli della rete di distribuzione elettrica. Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm. Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti • Quando richiesto, collegare la porta o cancelli motorizzati ad un efficace impianto di messa a terra eseguito come indicato dalle vigenti norme di sicurezza • Durante gli interventi di manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di aprire il coperchio per accedere alle parti elettriche • La rimozione del carter di protezione dell'automazione deve essere eseguita esclusivamente da personale qualificato • La manipolazione delle parti elettroniche deve essere effettuata munendosi di bracciali conduttivi antistatici collegati a terra • Il costruttore della motorizzazione declina ogni responsabilità qualora vengano installati componenti incompatibili ai fini della sicurezza e del buon funzionamento • Per l'eventuale riparazione o sostituzione dei prodotti dovranno essere utilizzati esclusivamente ricambi originali • Prima di consegnare l'impianto all'utilizzatore finale, assicurarsi che l'automazione sia adeguatamenteregolata per soddisfare i requisiti funzionali e di sicurezza, e che tutti i dispositivi di comando, di sicurezza e di sblocco manuale funzionino correttamente • L'installatore deve fornire tutte le informazioni relative al funzionamento automatico, manuale e di emergenza della porta o cancello motorizzati, e consegnare all'utilizzatore dell'impianto le istruzioni d'uso e sicurezza.

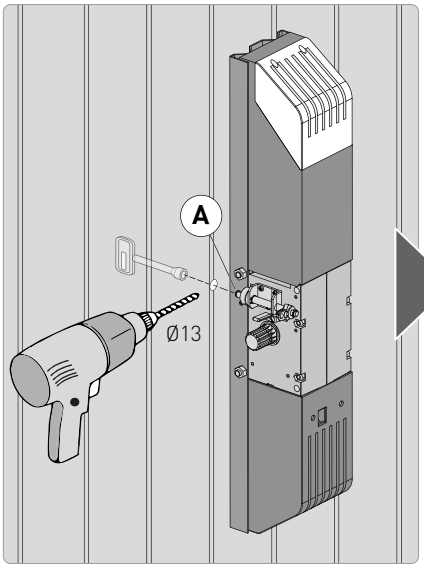
IP2473IT

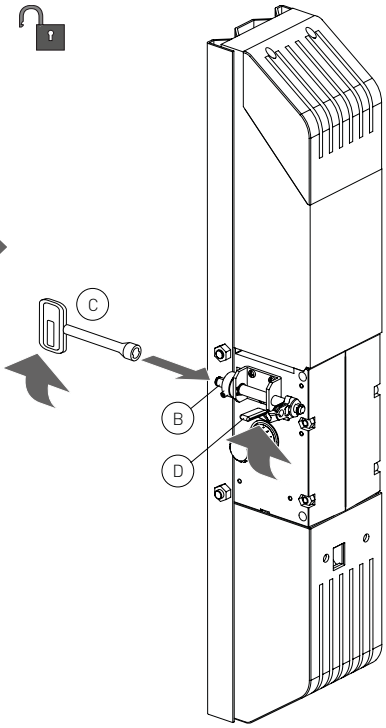
# AVVERTENZE PER LA SICUREZZA DELL'UTILIZZATORE

Le presenti avvertenze sono parte integrante ed essenziale del prodotto e devono essere consegnate all'utilizzatore. Leggerle attentamente in quanto forniscono importanti indicazioni riguardanti la sicurezza di installazione, uso e manutenzione • È necessario conservare queste istruzioni e trasmetterle ad eventuali subentranti nell'uso dell'impianto • Questo prodotto dovrà essere destinato solo all'uso per il quale e stato espressamente concepito. Ogni altro uso e da considerarsi improprio e quindi pericoloso. Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni causati da usi impropri, erronei ed irragionevoli • Evitare di operare in prossimità delle cerniere o organi meccanici in movimento. Non entrare nel raggio di azione della porta o cancello motorizzati mentre sono in movimento. Non opporsi al moto della porta o cancello motorizzati poiché possono causare situazioni di pericolo • Eseguire le operazioni di blocco e sblocco ante a motore fermo. Non entrare nel raggio d'azione della porta o cancello motorizzati • In caso di operazione nella modalità a "uomo presente", i relativi dispositivi di comando devono essere piazzati in modo da avere in visione diretta e completa della porta o cancello durante le manovre, lontano dalle parti in movimento, ad una altezza minima di 1.5 m e non devono essere accessibili dal pubblico • La porta o cancello motorizzati possono essere utilizzati da bambini di età non inferiore a 8 anni e da persone con ridotte capacita fisiche, sensoriali o mentali, o prive di esperienza o della necessaria conoscenza, purché sotto sorveglianza oppure dopo che le stesse abbiano ricevuto istruzioni relative all'uso sicuro dell'apparecchio e alla comprensione dei pericoli ad esso inerenti • I bambini devono essere sorvegliati per sincerarsi che non giochino con l'apparecchio, e per evitare che giochino o sostino nel raggio di azione della porta o cancello motorizzati. Tenere fuori dalla portata dei bambini i radiocomandi e/o qualsiasi altro dispositivo di comando, per evitare che la porta o cancello motorizzati possano essere azionati involontariamente • La pulizia e la manutenzione destinata ad essere effettuata dall'utilizzatore non deve essere effettuata da bambini senza sorveglianza • In caso di guasto o di cattivo funzionamento del prodotto, disinserire l'interruttore di alimentazione, astenendosi da qualsiasi tentativo di riparazione o di intervento diretto. Qualsiasi riparazione o intervento tecnico deve essere eseguito da personale qualificato. Il mancato rispetto di quanto sopra può creare situazioni di pericolo • Per garantire l'efficienza dell'impianto ed il suo corretto funzionamento è indispensabile attenersi alle indicazioni del costruttore facendo effettuare da personale qualificato la manutenzione periodica della porta o cancello motorizzato. In particolare si raccomanda la verifica periodica del corretto funzionamento di tutti i dispositivi di sicurezza • Gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione devono essere documentati e tenuti a disposizione dell'utilizzatore.



## PROCEDURA DI SBLOCCO MANUALE




Eseguire le operazioni di blocco e sblocco ante a motore fermo. Non entrare nel raggio d'azione dell'anta.

E' possibile sbloccare il motoriduttore anche con eventuali accessori. Per ulteriori informazioni fare riferimento ai relativi manuali di installazione.

## Direttiva macchine

Ai sensi della Direttiva macchine (2006/42/CE) l'installatore che motorizza una porta o un cancello ha gli stessi obblighi del costruttore di una macchina e come tale deve:

- predisporre il fascicolo tecnico che dovrà contenere i documenti indicati nell'Allegato V della Direttiva macchine (Il fascicolo tecnico deve essere conservato e tenuto a disposizione delle autorità nazionali competenti per almeno dieci anni a decorrere dalla data di costruzione della porta motorizzata);
- redigere la dichiarazione CE di conformità secondo l'Allegato II-A della Direttiva macchine e consegnarla al cliente;
- apporre la marcatura CE sulla porta o cancello motorizzati ai sensi del punto 1.7.3 dell'Allegato I della Direttiva macchine.
- Assicurare la conformità della porta o del cancello motorizzato alle norme di sicurezza, installando i dispositivi di sicurezza necessari.

# Dichiarazione di incorporazione delle quasi macchine

(Direttiva 2006/42/CE, Allegato II-B)

Noi:

ASSA ABLOY Entrance Systems AB
Lodjursgatan 10
SE-261 44 Landskrona
Sweden

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il tipo di apparecchiatura con nome:

Ditec BOX3BH - BOX3H Automazione per porte basculanti a contrappesi

È conforme alle seguenti direttive e loro modifiche:

| | |
|---|---|
| 2006/42/EC | Direttiva macchine (MD), relativamente ai seguenti requisiti essenzialidi salute e sicurezza: 1.1.2, 1.1.3, 1.2.1, 1.2.2, 1.2.3, 1.2.4.2, 1.2.6, 1.3.9, 1.4.3, 1.7.2, 1.7.3, 1.7.4, 1.7.4.1, 1.7.4.2. |
| 2014/30/EU | Direttiva Compatibilità Elettromagnetica (EMCD) |
| 2014/53/EU | Direttiva Apparecchiature Radio (RED) |
| 2011/65/EU | Restrizione delle sostanze pericolose (RoHS 2) |
| 2015/863/EU | Restrizione delle sostanze pericolose (modifica RoHS 2) |

Norme europee armonizzate che sono state applicate:
EN 61000-6-3:2007 + A1:2011 + AC:2012
EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A14:2019 + A2:2019 + A15:2021

Altre norme o specifiche tecniche che sono state applicate:
IEC 60335-1:2010 + C1:2010 + C2:2011 + A2:2013 + C1:2014 + A2:2016 + C1:2016
EN 12453:2017

Il processo di produzione garantisce la conformità dell'attrezzatura con il fascicolo tecnico.

Responsabile del fascicolo tecnico:

Matteo Fino - Ditec S.p.A.
Largo U. Boccioni, 1
21040 Origgio (VA)
Italia

Firmato a nome e per conto di ASSA ABLOY Entrance Systems AB da:

| Luogo | Data | Firma | Posizione |
|---|---|---|---|
| Origgio | 2025/06/24 | Matteo Fino | CEO Ditec |



IP2473IT

© ASSA ABLOY, tutti i diritti riservati

# INDICE


**AVVERTENZE GENERALI PER LA SICUREZZA ..... 2**
**Dichiarazione di incorporazione delle quasi macchine ..... 5**

**1. Dati tecnici ..... 7**
1.1 Indicazioni di utilizzo ..... 8
1.2 Dimensioni ..... 8
1.3 Componenti principali ..... 9

**2. Installazione ..... 10**
2.1 Installazione tipo ..... 10
2.2 Fissaggio piastra di base ..... 12
2.3 Installazione automatismo ..... 13
2.4 Collegamenti elettrici ..... 14
2.5 Chiusura automazione ..... 15
2.6 Installazione motoriduttore ..... 16
2.7 Installazione motoriduttore sinistro ..... 19
2.8 Regolazione finecorsa meccanici ..... 20
2.9 Istruzioni di sblocco manuale ..... 21

**3. Scheda LCU55 ..... 22**
3.1 Segnalazioni LED ..... 23
3.2 Impostazioni Jumper ..... 24

**4. Comandi e sicurezza ..... 25**
4.1 Ingressi ..... 25
4.2 Ingressi di sicurezza ..... 25
4.3 Uscite e accessori ..... 26

**5. Utilizzo dei menù ..... 28**
5.1 Accensione e spegnimento del display ..... 28
5.2 Tasti di navigazione ..... 28

**6. Parametri LCU55 ..... 29**
6.1 Menu Livello principale ..... 29
6.2 Mappa menu uso frequente ..... 29
6.3 Mappa menu completa ..... 30
6.4 Menu "Uso frequente" - descrizione parametri ..... 32
6.5 Menu completo - descrizione parametri ..... 35

**7. Segnalazioni visualizzabili nel display ..... 50**
7.1 Visualizzazione messaggi temporanei sicurezze ..... 50
7.2 Visualizzazione allarmi e anomalie ..... 51

**8. Ricerca guasti ..... 54**
**9. Piano di manutenzione ordinaria ..... 56**

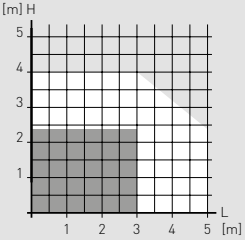

Questo simbolo indica note e/o informazioni utili al corretto funzionamento del prodotto.

Questo simbolo indica nota relative alla sicurezza a cui prestare particolare attenzione.

Questo simbolo indica il valore predefinito dei parametri

IP2473IT

# 1. Dati tecnici

| | BOX3BH | BOX3H |
|---|---|---|
| **Alimentazione** | 100-120 V~ / 200-240 V~ (selezionabile con selettore), 50-60 Hz | - |
| | In caso di alimentazione a 120 V, commutare il selettore dell'alimentatore. | |
| **Fusibile** | T5A | - |
| **Potenza** | 150 W | - |
| **Quadro elettronico** | LCU55 | - |
| **Alimentazione accessori** | 24V ⎓ 0,5 A max | - |
| **Standby** | < 0,8 W | - |
| **Uscita motore** | 24V ⎓ 8A max | |
| **Coppia** | 300 Nm | |
| **Tempo di apertura/chiusura** | 12÷50 s regolabile - 22 s (Default) | |
| **Classe di servizio** | FREQUENTE (testato fino a 150.000) | |
| **Intermittenza** | **S2= 40 min** (T= 25°C) **S3= 60%** (T= 25°C) | |
| **Cicli / ora *** | 49 (T= 25°C) | |
| **Cicli consecutivi **** | 50 (T= 25°C) | |
| **Temperatura [T]** | -20°C +55°C | -35°C +55°C **con NIO attivo** |
| **Grado di protezione** | IP40 | IP44 |
| **Livello di rumore $L_{PA}$** | ≤70 dB (A) | |
| **Codici radio memorizzabili** | cod. BIXMR2 | 100= ( R0 → MU → MU / 10 ) 200= ( R0 → MU → MU / 20 ) |
| **Frequenza radio** | 433.92 MHz ( R0 → R0 → 40 ) - **default** 868.35 MHz ( R0 → R0 → 80 ) | |
| | Modulo ricevente RCB100E incluso. | |
| **Luce di cortesia** | Integrata: LED 230 Vac (350 lm) | - |
| **Peso** | 11,40 kg | 9 Kg |
| **Indicazioni di utilizzo** H= altezza anta L= lunghezza anta **BOX3BH** **BOX3BH + BOX3H** |   | |

***** Cicli indicativi considerando un tempo per manovra di apertura (22 sec.), chiusura (22 sec.) e tempo di pausa (15 sec). Tempo di ciclo completo di 74 sec.

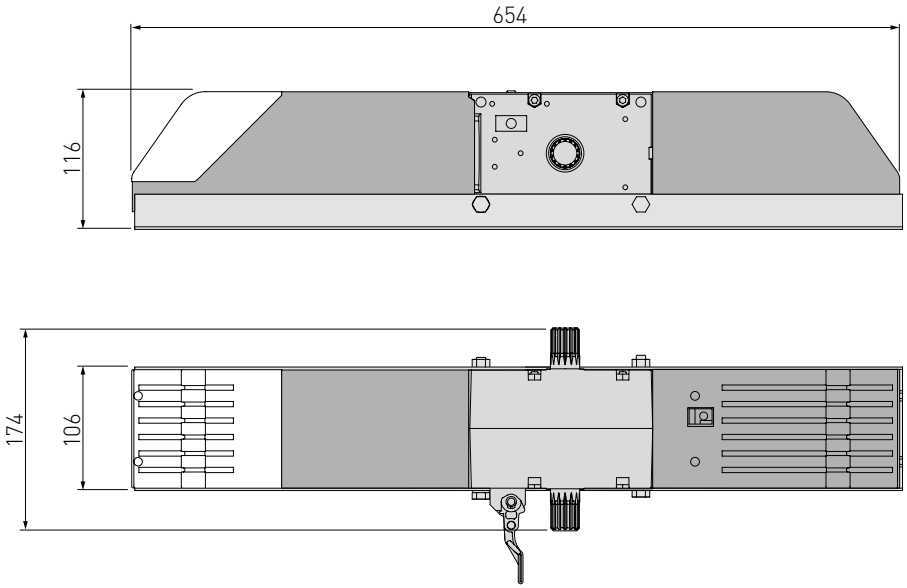
****** Cicli indicativi considerando un tempo per manovra di apertura (22 sec.), chiusura (22 sec.) e tempo di pausa (1 sec). Tempo di ciclo completo di 46 sec.

## 1.1 Indicazioni di utilizzo

(per ingressi di tipo monofamiliare o plurifamiliare con uso carraio o pedonale frequente).
- Le prestazioni di utilizzo si riferiscono al peso raccomandato (circa 2/3 del peso massimo consentito).
L'utilizzo con il peso massimo consentito potrebbe ridurre le prestazioni sopra indicate.
- La classe di servizio, i tempi di utilizzo e il numero di cicli consecutivi hanno valore indicativo. Sono rilevati statisticamente in condizioni medie di utilizzo e non possono essere certi per ogni singolo caso.
- Ogni ingresso automatico presenta elementi variabili quali: attriti, bilanciature e condizioni ambientali
che possono modificare in maniera sostanziale sia la durata che la qualità di funzionamento dell'ingresso automatico o di parte dei suoi componenti (fra i quali gli automatismi). E' compito dell'installatore adottare coefficienti di sicurezza adeguati ad ogni particolare installazione.

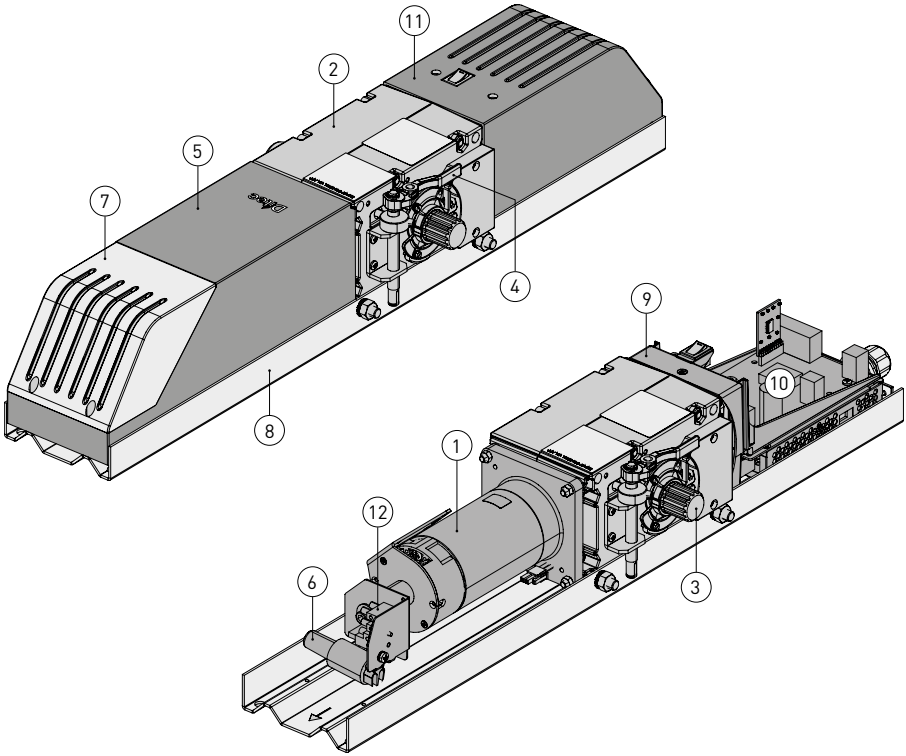
Tutte le misure riportate sono espresse in mm, salvo diversa indicazione.

## 1.2 Dimensioni




IP2473IT

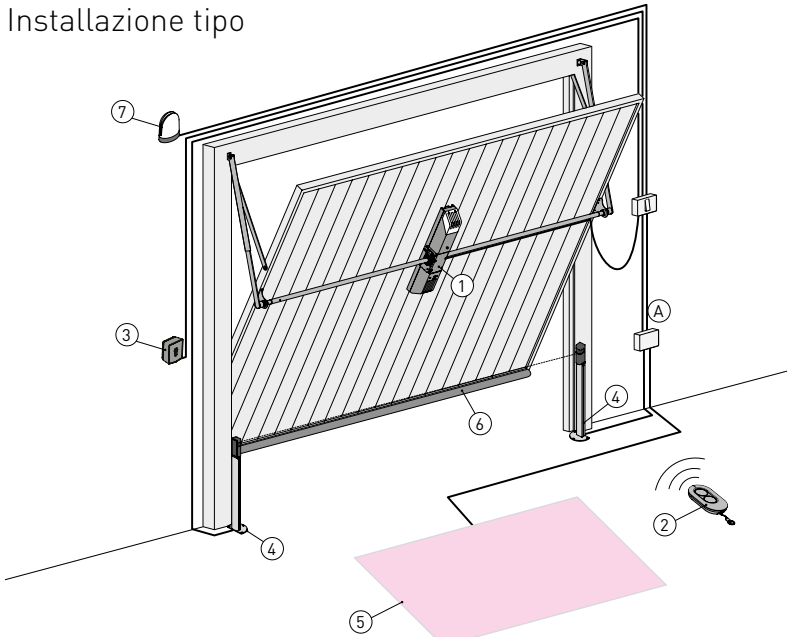
## 1.3 Componenti principali




| Rif. | Codice | Descrizione |
|---|---|---|
| 1 | | Motore |
| 2 | | Riduttore |
| 3 | | Albero motoriduttore |
| 4 | | Sblocco manuale |
| 5 | | Cover motore |
| 6 | | Luce di cortesia |
| 7 | | Cover/Diffusore luce di cortesia |
| 8 | **BOXSL** | Piastra di base / Piastra di base L=2500 |
| 9 | | Supporto quadro elettronico |
| 10 | **LCU55** | Quadro elettronico a bordo DOITBXBL |
| 11 | | Cover quadro elettronico |
| 12 | | Morsettiera |

# 2. Installazione

## 2.1 Installazione tipo

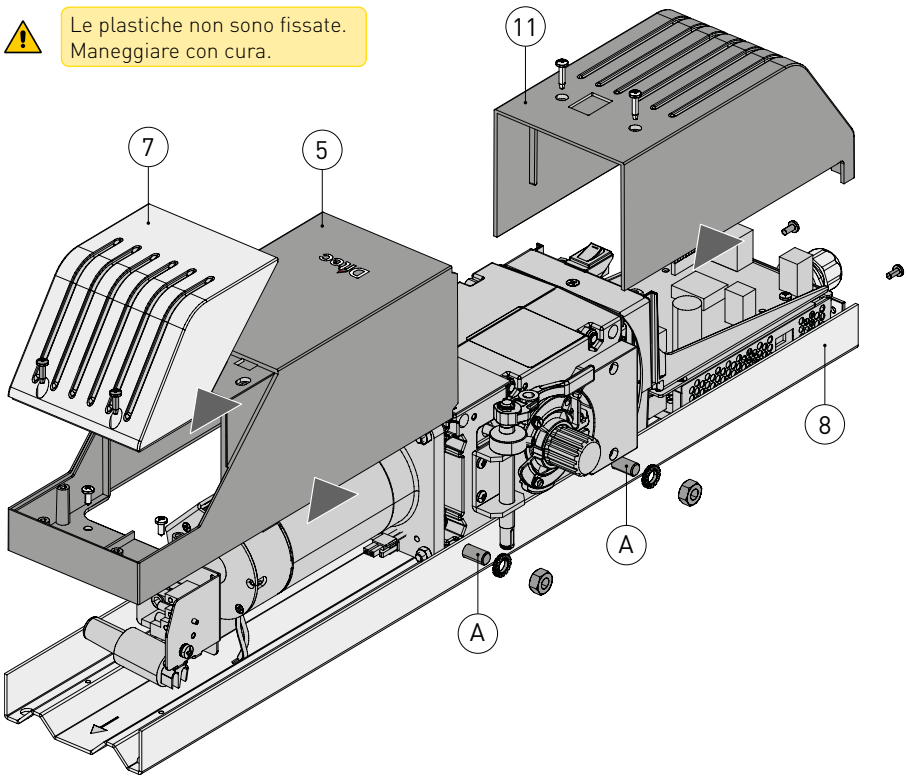



| Rif. | Codice | Descrizione | Cavo |
|---|---|---|---|
| A | Collegare l'alimentazione ad un interruttore onnipolare di tipo omologato con distanza d'apertura dei contatti di almeno 3 mm (non fornito). Il collegamento alla rete deve seguire un percorso indipendente e separata dai collegamenti ai dispositivi di comando e sicurezza. | | |
| 1 | **BOX3BH** | Motoriduttore | 3G x 1.5 mm² |
| 2 | **ZEN** | Radiocomando | / |
| 3 | **AXK4/ AXK4P** | Selettore a tastiera a combinazione digitale radio | / |
| | **AXK5M**<br>**AXK5N**<br>**AXK5NM**<br>**AXK5NI** | Selettore a chiave da parete con cilindro europeo<br>Selettore a chiave da semi-incasso con cilindro europeo<br>Selettore a chiave da parete senza cilindro<br>Selettore a chiave da semi-incasso senza cilindro | 4 x 0.5 mm² |
| | **AXR7** | Unità di lettura RFID | 5 x 0.5 mm² |
| 4 | **LIN2**<br>**LIN2B**<br>**AXP2**<br>**LAB4** | Fotocellule | 4 x 0.5 mm² |
| 5 | **LAB9** | Spira magnetica | 2 x 1,5 mm² |
| 6 | **SOFAP20**<br>**SOF2M20-SOF3M20**<br>**SOFA15-SOFA20-SOFA25** | Coste di sicurezza | 2 x 0,5 mm² min |
| 7 | **FLM**<br>**FL24** | Lampeggiante | 2 x 1 mm² |
| | | Antenna (integrata nel lampeggiante) | coassiale RG-58 (50 Ω) |

La garanzia di funzionamento e le prestazioni si ottengono solo con dispositivi DITEC.

IP2473IT

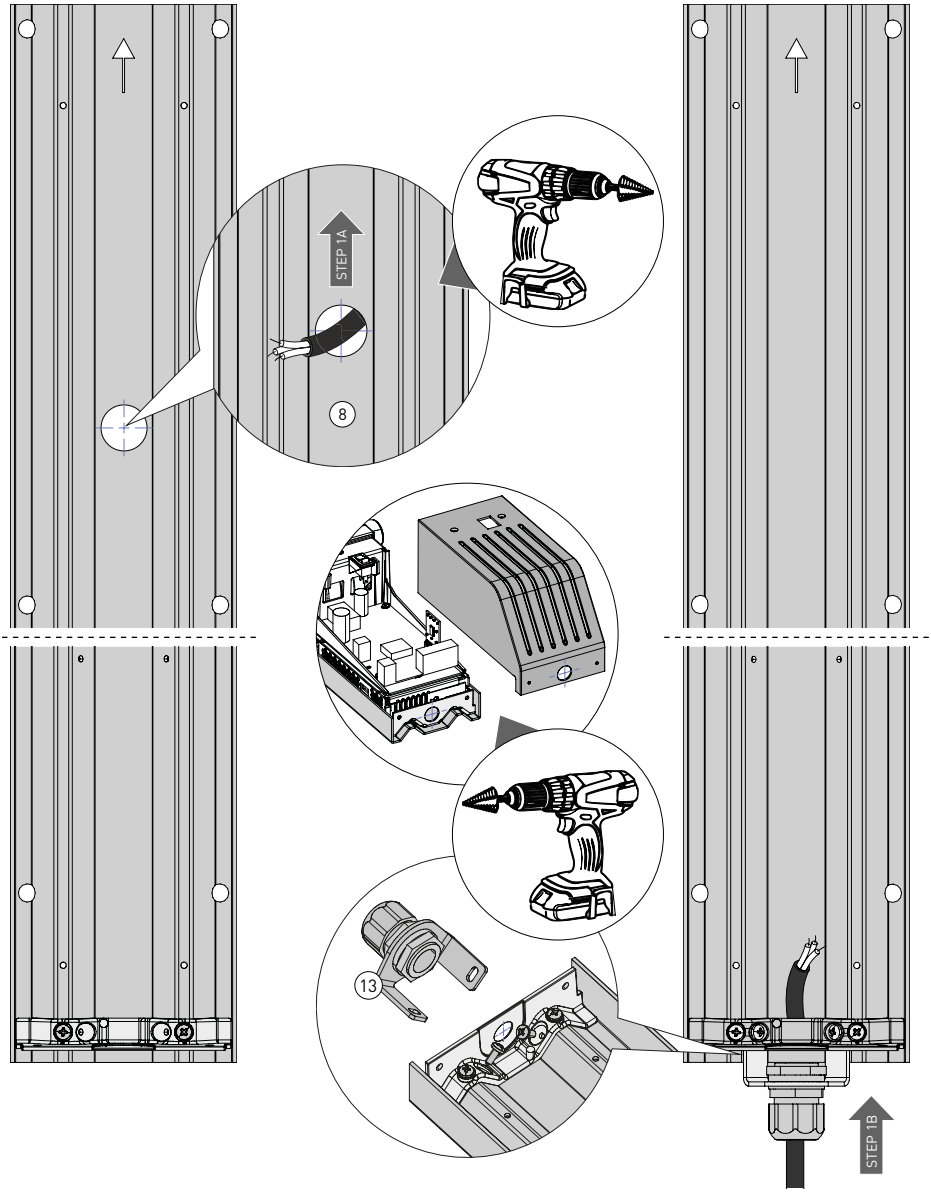
- Estrarre l'automazione dall'imballo. Rimuovere i carter di chiusura del motore [5], della luce di cortesia [7] e del quadro elettronico [11].
- Separare il motoriduttore dalla piastra di base [8] svitando le viti [A].




Se viene utilizzata la piastra di fissaggio BOXSL:
- Fissare la piastra BOXSL sulla porta basculante;
- Inserire il motoriduttore con la piastra di base [8] sulla piastra BOXSL e fissarlo mediante le due viti [A] in dotazione.

## 2.2 Fissaggio piastra di base

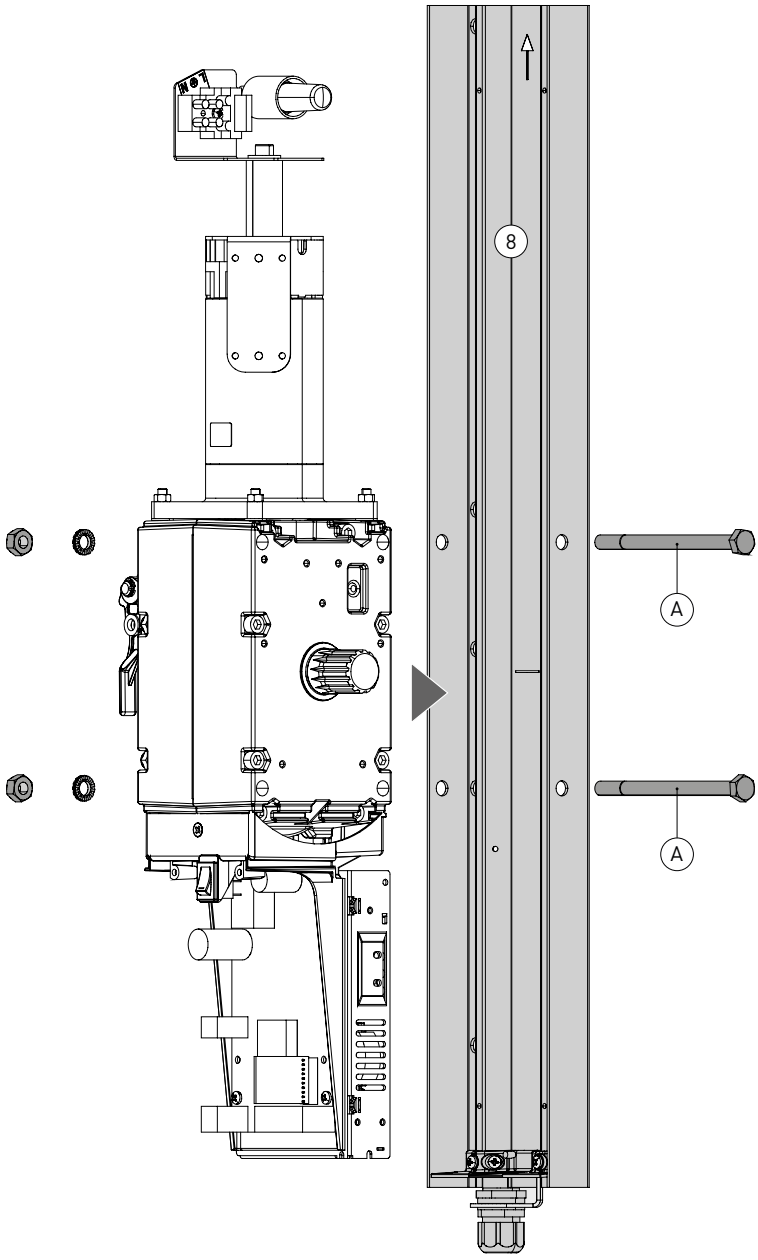
- Forare, come indicato in figura:
- STEP 1A - la piastra di base [8];
- STEP 1B - le cover nella zona inferiore, installando il fermacavo [13] in dotazione tramite le viti; per permettere il passaggio del cavo di alimentazione (230 V) con riferimento al paragrafo 2.4.
- Posizionare la piastra di base [8] con riferimento al paragrafo 2.6 e fissarla alla porta.




IP2473IT

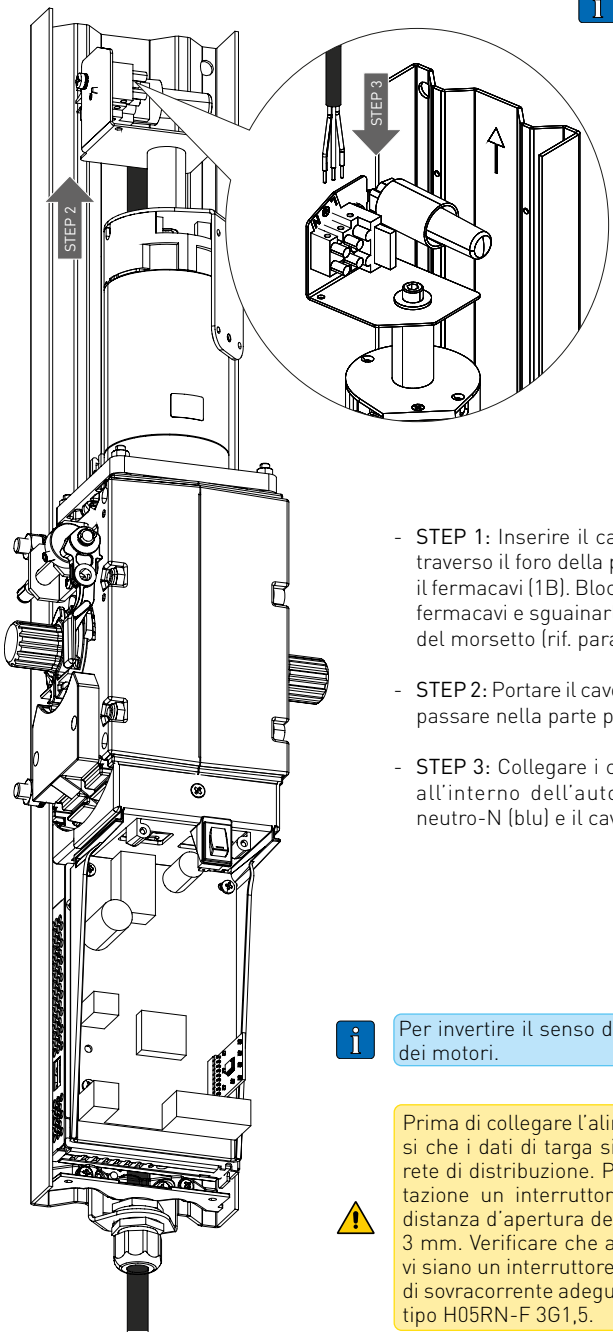
## 2.3 Installazione automatismo

- Inserire il motoriduttore nella la piastra di base [8], facendo attenzione al cablaggio e fissarlo mediante le due viti [A] e i relativi bulloni in dotazione.



## 2.4 Collegamenti elettrici

I collegamenti e l'avviamento dei motoriduttori sono illustrati nei manuali di installazione dei quadri elettrici.



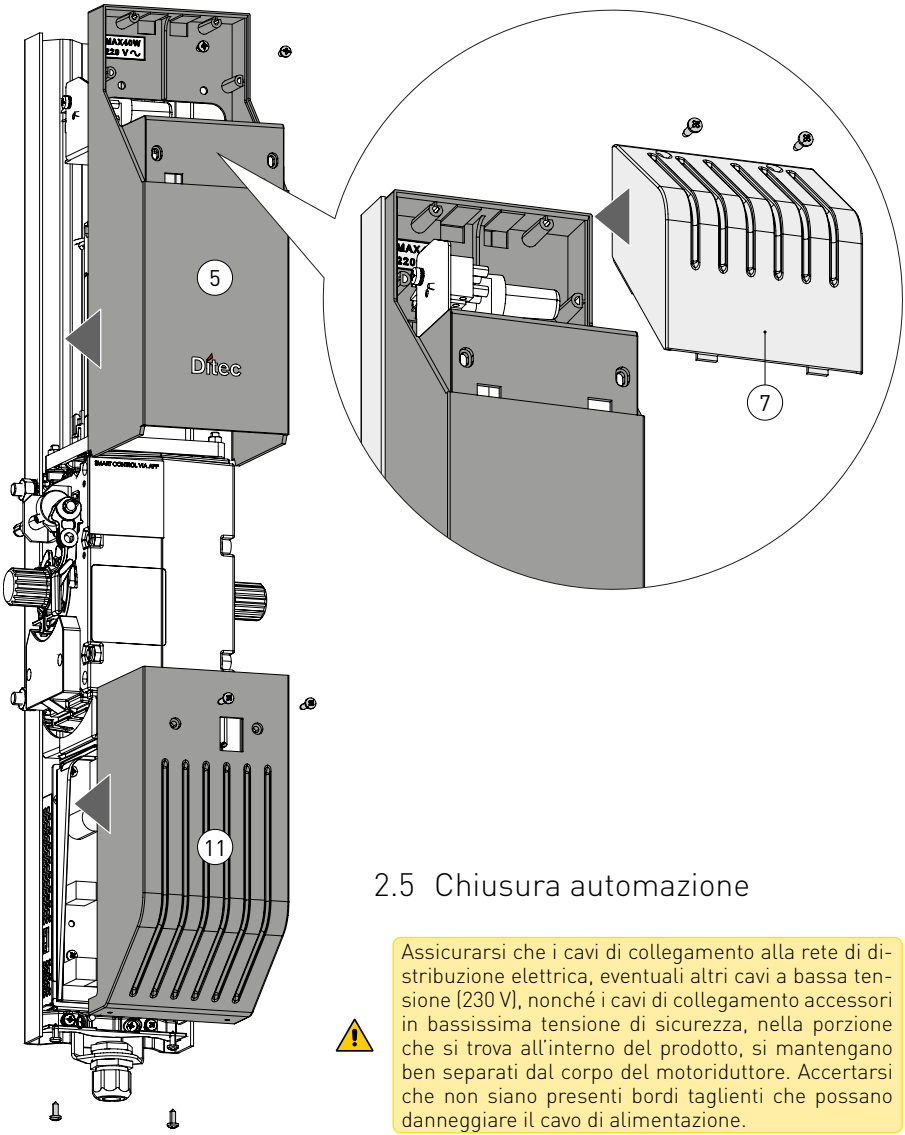

- STEP 1: Inserire il cavo di alimentazione (230 V) attraverso il foro della piastra di base (1A) o attraverso il fermacavi (1B). Bloccare il cavo mediante l'apposito fermacavi e sguainarlo solamente in corrispondenza del morsetto (rif. paragrafo 2.2).

- STEP 2: Portare il cavo verso la morsettiera facendolo passare nella parte posteriore dell'automazione.

- STEP 3: Collegare i cavi ai relativi morsetti presenti all'interno dell'automazione: fase-L (marrone), neutro-N (blu) e il cavo di terra ⏚ (giallo/verde).

Per invertire il senso di rotazione invertire la polarità dei motori.

Prima di collegare l'alimentazione elettrica accertarsi che i dati di targa siano rispondenti a quelli della rete di distribuzione. Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm. Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi siano un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati. Utilizzare un cavo elettrico tipo H05RN-F 3G1,5.



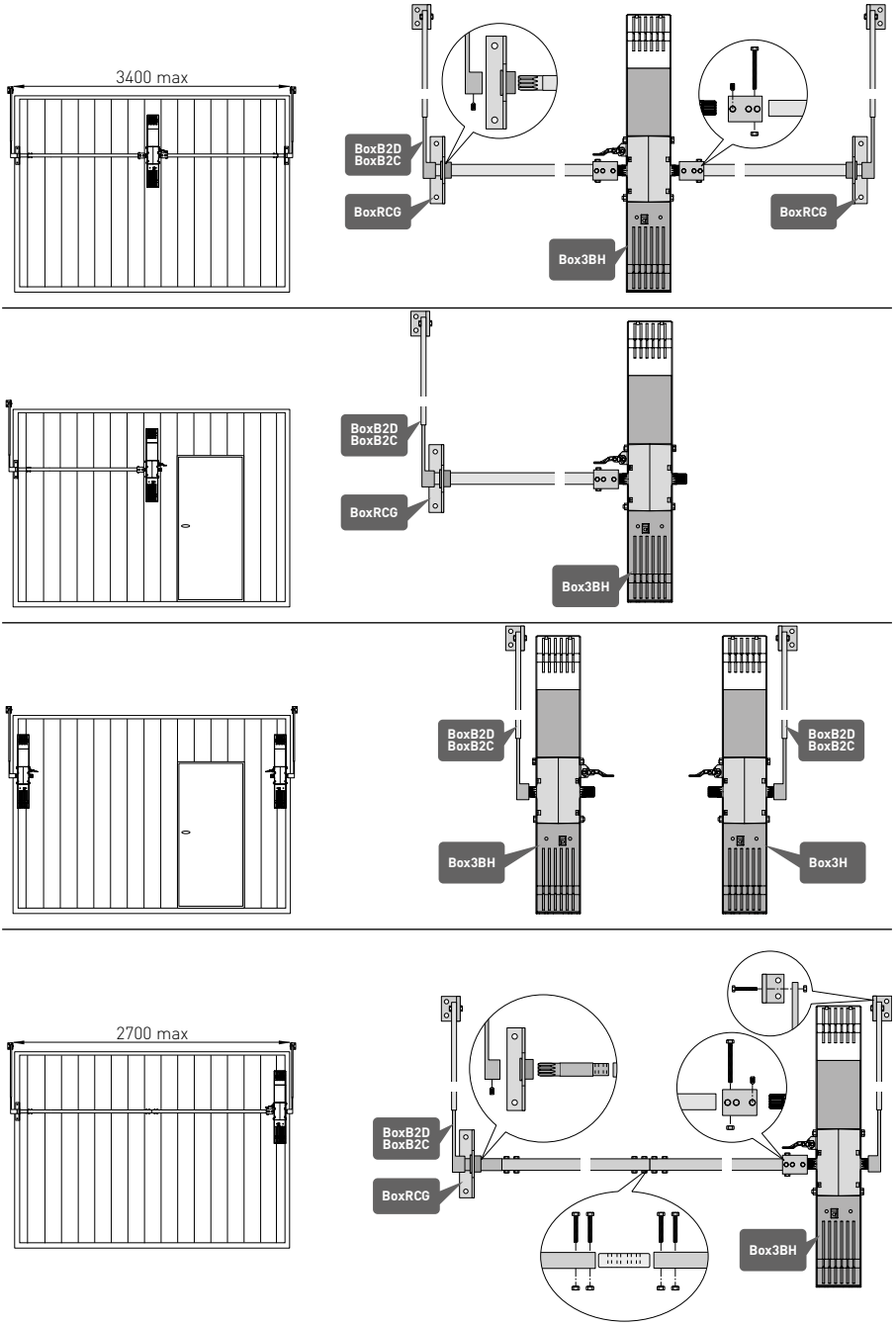

## 2.5 Chiusura automazione

Assicurarsi che i cavi di collegamento alla rete di distribuzione elettrica, eventuali altri cavi a bassa tensione (230 V), nonché i cavi di collegamento accessori in bassissima tensione di sicurezza, nella porzione che si trova all'interno del prodotto, si mantengano ben separati dal corpo del motoriduttore. Accertarsi che non siano presenti bordi taglienti che possano danneggiare il cavo di alimentazione.

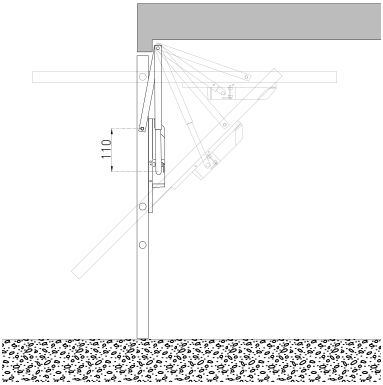
- Posizionare la cover del motore [5] e fissarlo con le 2 viti in dotazione.
- Avvitare lampadina al supporto lampada.
- Posizionare la la cover / diffusore della luce di cortesia [7] e fissarlo con le 2 viti in dotazione.
- Prevedere foratura del carter del quadro elettronico per il passaggio cavi. Fissare la staffa per fissaggio pressacavo.
- Posizionare la cover del quadro elettronico [11] e fissarlo con le 4 viti in dotazione.

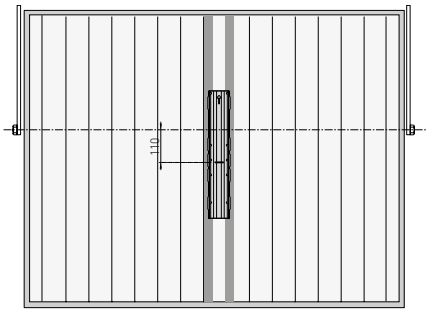
## 2.6 Installazione motoriduttore

- Fissare il motoriduttore sulla piastra di base e gli accessori come indicato negli esempi.

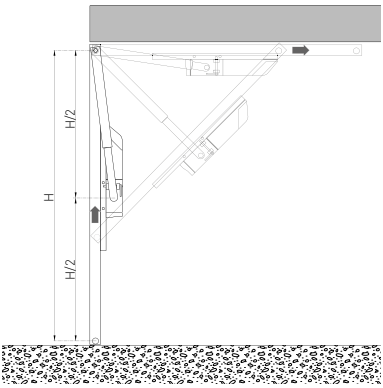


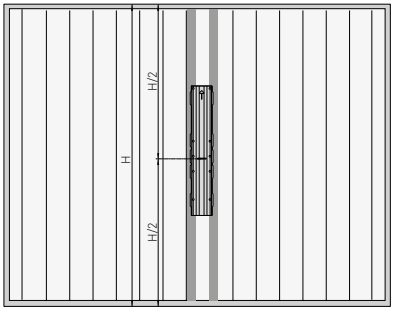
## Basculante telo standard



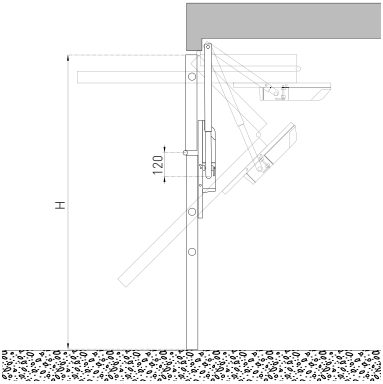



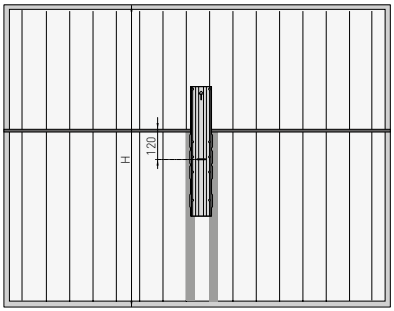

## Basculante totale rientranza



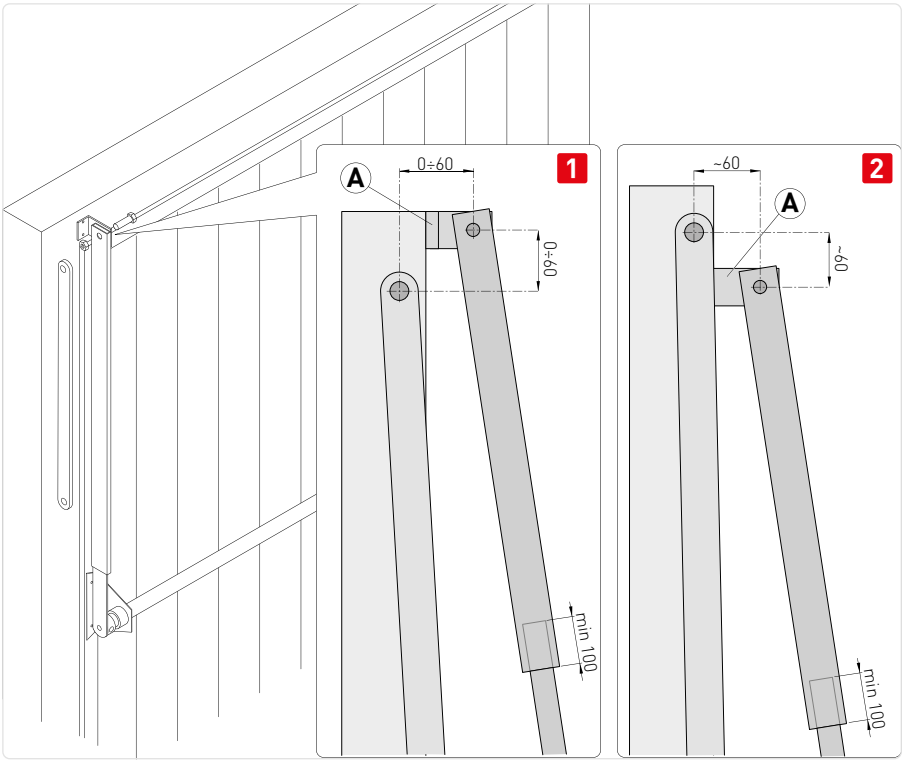




## Basculante telo snodato




IP2473IT




[1] Fissare la squadretta [A] sul telaio superiore della porta basculante in asse con il braccio motore.
[2] Nel caso non fosse possibile fissare la squadretta [A] sul telaio superiore della porta, rispettare le dimensioni indicate in figura.

Le dimensioni delle aste, la posizione dei rinvii, l'attacco al muro della squadretta [A], devono essere calcolate in modo che i bracci motore non interferiscano con i bracci di sostegno della porta basculante. Verificare che in posizione porta aperta, i bracci curvi non sporgano fino a toccare il soffitto.

Dopo aver installato il motore sulla porta basculante, sbloccarlo e verificare che la porta basculante possa essere movimentata a mano in modo agevole.
Se la porta basculante risultasse sbilanciata, è indispensabile aumentare/diminuire il peso dei contrappesi fino al completo bilanciamento del telo.

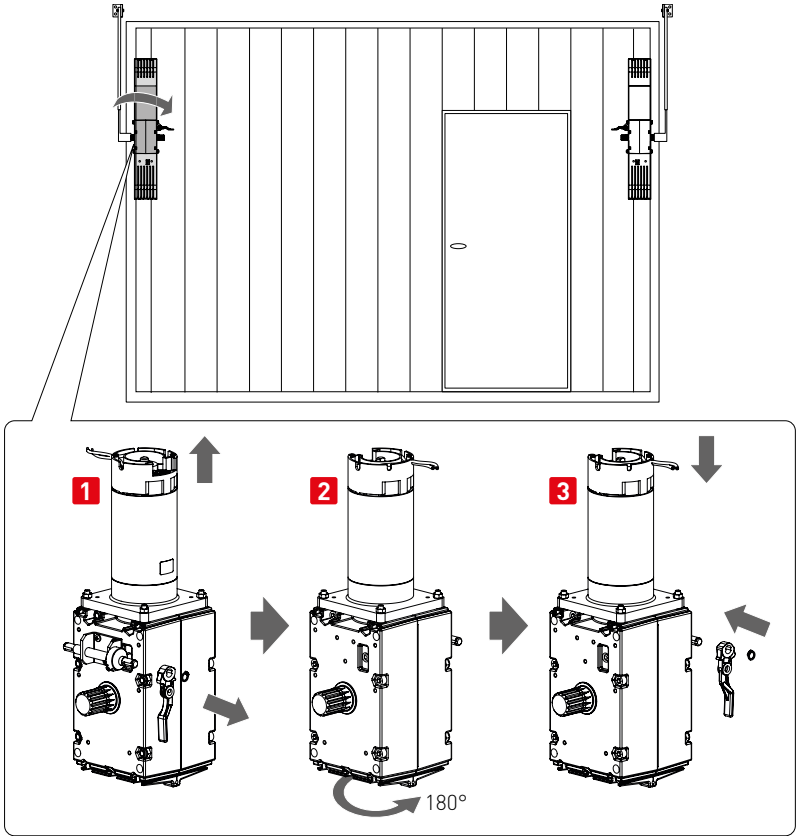
Nel caso i bracci dritti BOXB2D interferiscano con i bracci di sostegno della porta basculante, utilizzare i bracci curvi BOXB2C.

PER INSTALLAZIONI MOTORIDUTTORE IN POSIZIONE CENTRALE O LATERALE DESTRA



## 2.7 Installazione motoriduttore sinistro

Per installazioni laterali sinistre è necessario ruotare di 180° il motoriduttore in modo che l'alberino di sblocco si trovi rivolto verso il centro della porta basculante.



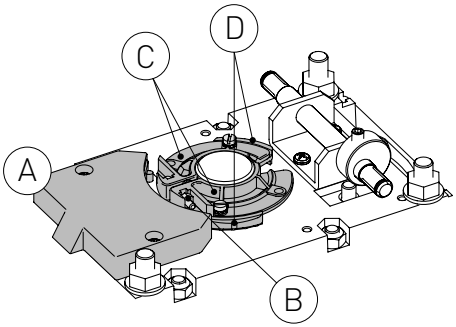

[1] Smontare il seeger, sfilare la leva di sblocco e smontare la staffa superiore.
[2] Ruotare di 180°.
[3] Infilare la leva di sblocco, ruotata di 180°, fissare il seeger e rimontare la staffa superiore.

Il motoriduttore BOX3H viene fornito per montaggio laterale sinistro in abbinamento ad un motoriduttore BOX3EH.

PER INSTALLAZIONI IN POSIZIONE LATERALE SINISTRA CON MOTORIDUTTORE RUOTATO DI 180°PER PERMETTERE LO SBLOCCO

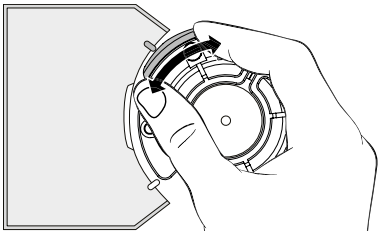


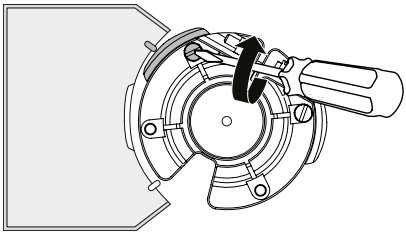
## 2.8 Regolazione finecorsa meccanici




| Rif. | Descrizione |
|---|---|
| **A** | Micro-interruttori |
| **B** | Vite serraggio flange |
| **C** | Flange |
| **D** | Camme |

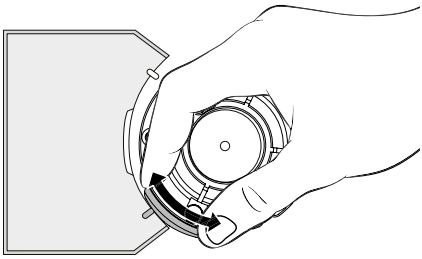
- Con cancello portone o basculante in posizione chiusa, regolare la camma in modo da avere il micro di chiusura premuto e il micro di apertura non premuto. Serrare in questa posizione la flangia tramite la vite.

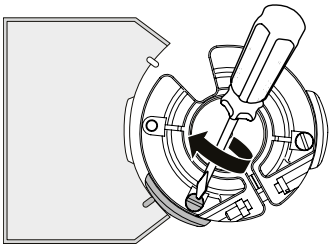




Verificare che tra il motoriduttore e le camme del finecorsa ci sia una distanza di almeno 1 mm.

- Con cancello o basculante in posizione aperta, verificare che il micro di apertura sia premuto.
- Serrare, a regolazione ultimata, la vite della camma.



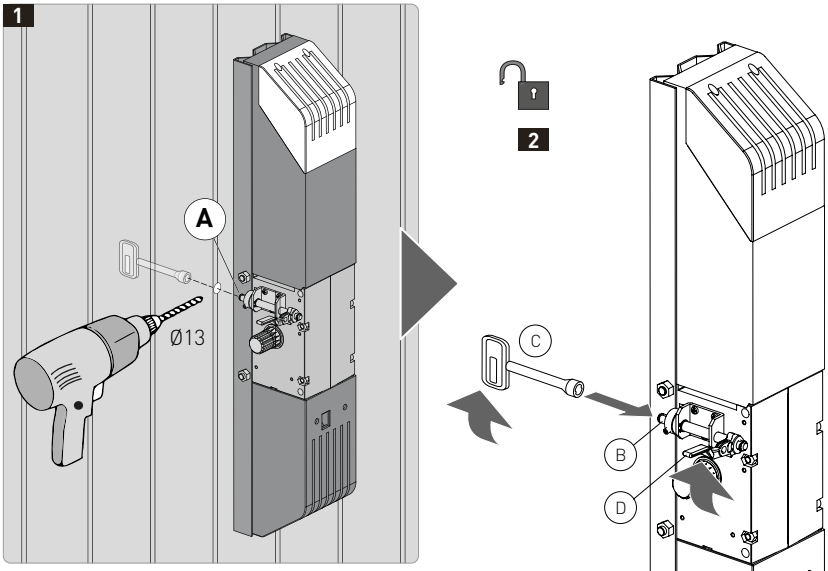


Spostare la camma su un'altro foro se il micro di apertura non viene premuto.

## 2.9 Istruzioni di sblocco manuale

In caso di guasto, mancanza di tensione, manuatenzione ordinaria o straordinaria di seguito è indicata la procedura per lo sblocco manuale dell'automazione:

**1.** Per sbloccare il motoriduttore dall'esterno forare Ø13 la porta basculante in corrispondenza del perno di sblocco A e sbloccare con la chiave in dotazione.



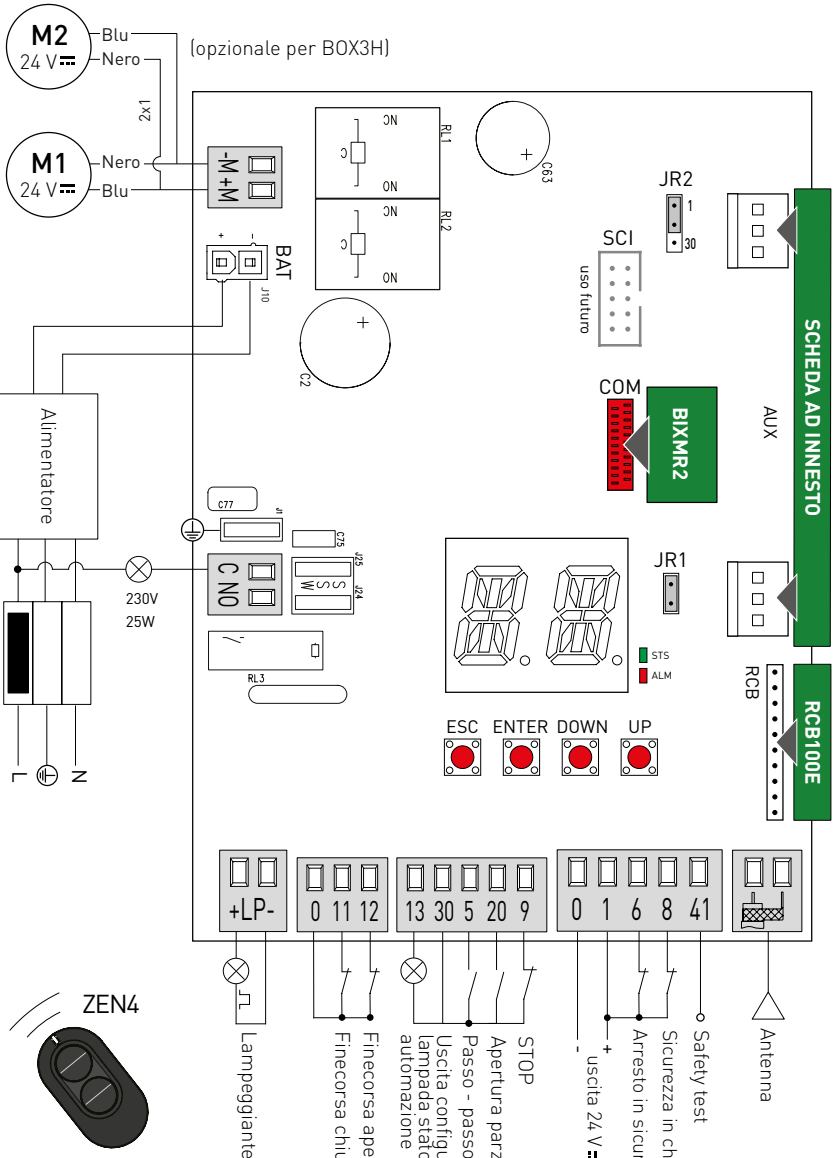

Eseguire le operazioni di blocco e sblocco ante a motore fermo. Non entrare nel raggio d'azione dell'anta.

E' possibile sbloccare il motoriduttore anche con eventuali accessori. Per ulteriori informazioni fare riferimento ai relativi manuali di installazione.

**2.** Inserire e ruotare la chiave in dotazione [C] in senso antiorario oppure muovere la leva [D] come indicato in figura. Movimentare manualmente la porta basculante. Per ribloccare la porta basculante riportare la leva [D] alla posizione originaria.

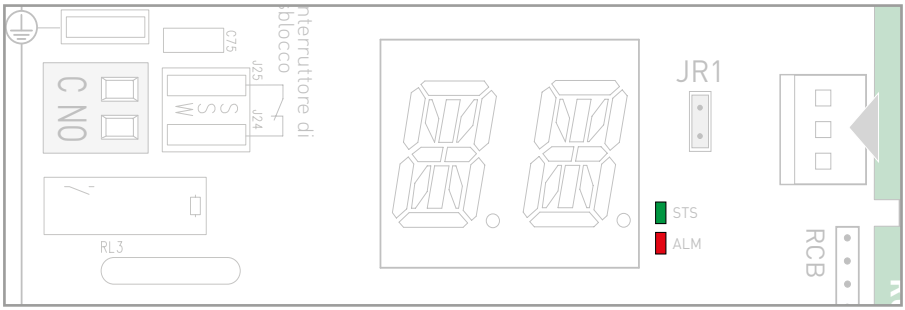
Per qualsiasi problema e/o informazione contattare il servizio assistenza.

# 3. Scheda LCU55



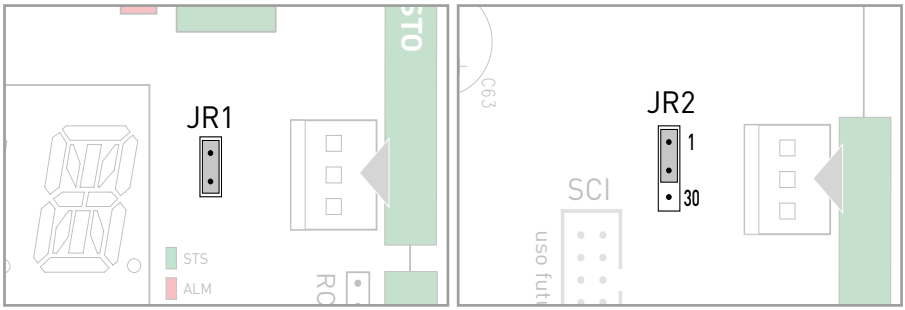

Rispettare sempre la polarità L-N nel collegamento alla rete elettrica e chiudere tutti i morsetti non utilizzati.

## 3.1 Segnalazioni LED




| LED Rosso | LED Verde | Descrizione |
|---|---|---|
| spento | spento | Scheda spenta o non funzionante. |
| 1 Lampeggio ogni secondo | spento | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB (radio/BLE/WiFi) assente o non funzionante |
| spento | 1 Lampeggio ogni secondo | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB50E (radio) presente e funzionante |
| spento | 2 Lampeggi ogni secondo | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB100E (radio/BLE) presente e funzionante |
| spento | 3 Lampeggi ogni secondo | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB200E (WiFi) su SCI presente e funzionante |
| spento | 4 Lampeggi ogni secondo | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB50E (radio) + RCB200E (WiFi) presenti e funzionanti |
| spento | 5 Lampeggi ogni secondo | Scheda LCU accesa e funzionante.<br>Scheda RCB100E (radio/BLE)<br>+ RCB200E (WiFi) presenti e funzionanti |

## 3.2 Impostazioni Jumper




| Jumper | Descrizione | OFF | ON |
|---|---|---|---|
| JR1 | Selezione modalità display. | **Modalità visualizzazione.** É possibile solamente visualizzare i valori ed i parametri presenti. | **Modalità manutenzione.** É possibile visualizzare e modificare i valori ed i parametri presenti.L'entrata in modalità manutenzione è segnalata dall'accensione permanente sul display del punto destro. |

| Jumper | Descrizione | 1 30 | 1 30 |
|---|---|---|---|
| JR2 | Selezione alimentazione scheda ausiliaria. | AUX1 alimentata da 0-1. Con 00 → ON si disattiva durante la modalità risparmio energetico. | AUX1 alimentata da 0-30. Sempre alimentata. |

# 4. Comandi e sicurezza

Il morsetto 30 (comune positivo comandi) ha le stesse funzioni del morsetto 1 e di conseguenza i comandi visualizzati sul display vengono indicati con A0, A1, A2, ecc.
Esso si differenzia però dal morsetto 1 perchè rimane attivo anche con quadro elettronico in stand by 00 → 0N.

## 4.1 Ingressi

| | Funzione | Comando | Descrizione |
|---|---|---|---|
| NO | PASSO-PASSO | 1 / 30 — 5 | Con selezione I0 → I5 → A0, la chiusura del contatto attiva una manovra di apertura o chiusura in sequenza: apertura-stop-chiusura-apertura.<br>Se la chiusura automatica è abilitata, la modalità dello stop è selezionata mediante 0M → S5.<br>La sequenza "apertura-stop-chiusura-apertura" può esser modificata in "apertura-stop-chiusura-stop-apertura" selezionando 0M → P0. |
| | APERTURA | | Con selezione I0 → I5 → A0, la chiusura del contatto attiva la manovra di apertura |
| NC | STOP | 1 / 30 — 9 | L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'arresto dell'operazione in corso. Se I0 → R9 → 90, la chiusura automatica è disattivata quando il contatto 30-9 si richiude. Se I0 → R9 → 91, la chiusura automatica è attivata quando il contatto 30-9 si richiude.<br>Il lampeggiante effettua un lampeggio. |
| NO | APERTURA PARZIALE | 1 / 30 — 20 | La chiusura del contatto attiva una manovra di apertura parziale.<br>Ad automazione ferma il comando di apertura parziale effettua la manovra opposta a quella precedente all'arresto. |
| NC | CHIUSURA AUTOMATICA | 1 / 30 — 20 | Con selezione I0 → 20 → A0, la chiusura permanente del contatto abilita la chiusura automatica se 0M → A0 → A0. |

## 4.2 Ingressi di sicurezza

| | Funzione | Comando | Descrizione |
|---|---|---|---|
| | TEST DI SICUREZZA | GOPAV | Inserire il dispositivo GOPAVRS nella apposita sede per schede ad innesto AUX. Per attivare il test di sicurezza, configurare opportunamente i parametri I0 → I0 e I0 → I0. Se il test fallisce un messaggio di allarme viene visualizzato dal display. |
| NO | CHIUSURA | 1 — 6 | Con selezione I0 → 60 → A0, la chiusura del contatto attiva la manovra di chiusura. |
| NC | ARRESTO DI SICUREZZA | 1 — 6 | Con selezione I0 → 60 → A0, l'apertura del contatto di sicurezza arresta e impedisce ogni movimento.<br>Per impostare diverse funzionalità del contatto di sicurezza, vedere le impostazioni del parametro I0 → 5M. |

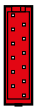
| Funzione | | Comando | Descrizione |
|---|---|---|---|
| NC | **SICUREZZA IN CHIUSURA** | 1 — 8 | L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'inversione del movimento (riapertura) durante la fase di chiusura.-Con selezione [redacted] → [redacted] → [redacted], ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) viene impedita qualsiasi manovra. Con selezione [redacted] → [redacted] → [redacted], ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) è possibile attivare la manovra di apertura. |
| NC | **SICUREZZA IN CHIUSURA E IN APERTURA** | 1 — 6, 8 | L'apertura del contatto di sicurezza arresta e impedisce ogni movimento.<br>Durante la manovra di chiusura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta e inverte il movimento. Durante la manovra di apertura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento. |

Effettuare un ponticello per tutti i contatti NC se non utilizzati, oppure disattivarli tramite il relativo menu. I terminali con lo stesso numero sono uguali.

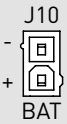
## 4.3 Uscite e accessori

| Funzione | Uscita | Accessori | Descrizione |
|---|---|---|---|
| **Alimentazione accessori** | 0 1 - + | 24 V⎓ 0.5 A Max | Uscita per alimentazione accessori esterni. Tutti gli accessori collegati a questa uscita saranno disalimentati con ES=ON (dopo 10 min.) |
| **Alimentazione accessori** | 0 30 - + | 24 V⎓ 0.3 A Max | Uscita per alimentazione accessori esterni. Tutti gli accessori collegati a questa uscita rimarranno alimentati con ES=ON |
| **Sede per accessori ad innesto** | AUX | BIXR2 BIXPR2 BIXLR42 LAB9 LAN7S GOPAVRS | L'azione della scheda di comando è selezionabile mediante la selezione [redacted] → [redacted]. Se si utilizzano schede radio ad innesto, rimuovere il modulo RX. Il display visualizza [redacted]. |
| **Uscita configurabile** | 13 30 | 24 V⎓ 2 W (0.1 A Max) | Uscita 30-13 configurata di fabbrica come spia cancello aperto proporzionale [redacted] → [redacted]. Per modificare la modalità di funzionamento dell'uscita 13 fare riferimento alla selezione [redacted] → [redacted]. |
| **Uscita configurabile** | +LP- | 24 V⎓ 25 W (1 A) | Uscita [redacted] configurata di fabbrica come lampeggiante ON-OFF [redacted] → [redacted]. E' possibile selezionare le impostazioni di prelampeggio dal menù [redacted] → [redacted] e/o [redacted] → [redacted]. Per modificare la modalità di funzionamento dell'uscita LP fare riferimento alla selezione [redacted] → [redacted]. |
| **Antenna radio** | ANT | | In caso di utilizzo dell'antenna di serie, si raccomanda di seguire le misure seguenti: 433 MHz (175 mm) - 868 MHz (90 mm). Utilizzare un cavo coassiale di tipo RG-58 (50 Ω) per il collegamento di una antenna esterna (rif. GOL148REA) |

La somma delle correnti erogate dalle uscite 24 V⎓ 1, 30 e AUX non deve superare i 0,5 A.

| | | | |
|---|---|---|---|
| **Modulo ricevitore radio** |  | | Modulo ricevitore radio RCB100E (di serie) configurabile da quadro di comando:<br>- 433.92 MHz ( R0 → F0 → 40 ) - default<br>- 868.35 MHz ( R0 → F0 → 80 )<br>Modulo ricevitore radio RCB50E compatibile (opzionale) |
| **Modulo memoria radioco-mandi** | COM  | **BIXMR2** | Consente il salvataggio delle configurazioni di funzionamento mediante la funzione B0 → SV. Le configurazioni salvate possono essere richiamate mediante la funzione B0 → RC.<br>Il modulo memoria consente la memorizzazione dei radio-comandi. In caso di sostituzione del quadro elettronico, il modulo memoria in uso può essere inserito nel nuovo quadro elettronico. |

L'inserimento e l'estrazione del modulo memoria devono essere effettuati facendo attenzione al senso di posizionamento e in assenza di alimentazione.

| | | |
|---|---|---|
| **Alimentazio-ne DC** | <br>(USO FUTURO) | Alimentazione: 36 V DC. In assenza di rete, in modalità funzionamento a batteria l'alimentazione si riduce a 24 V DC. Con tensione di linea presente le batterie sono mante-nute cariche. In assenza di tensione di linea il quadro viene alimentato dalle batterie fino al ripristino della linea o fino a quando la tensione delle batterie scende sotto la soglia di sicurezza. In questo ultimo caso il quadro elettronico si spegne. Per controllare il livello di tensione delle batterie fare riferimeno al menù B0 → B1 (visibile solo in assenza di rete e con la presenza di batterie connesse).<br>La temperatura di funzionamento delle batterie ricaricabili è compresa fra +0°C e i 40°C. |

# 5. Utilizzo dei menù

La pressione dei tasti può essere rapida (pressione inferiore ai 2 secondi) oppure prolungata (pressione superiore ai 2 secondi). Dove non specificato, la pressione si intende rapida. Per confermare l'impostazione di un parametro è necessaria una pressione prolungata o una doppia pressione prolungata.

## 5.1 Accensione e spegnimento del display

La procedura di accensione del display è la seguente:

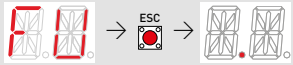
**LIVELLO PRINCIPALE**




Il display visualizza per impostazione predefinita il punto al centro
Premere il tasto ENTER
Accensione di verifica del funzionamento display
Viene visualizzato il **LIVELLO PRINCIPALE** menu

La procedura di spegnimento del display è la seguente:

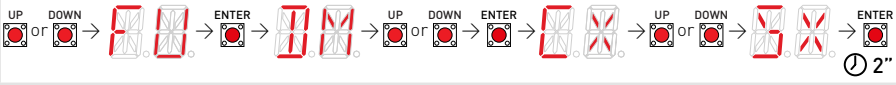
**LIVELLO PRINCIPALE**




Il display si spegne (visualizzando il punto al centro ) automaticamente dopo 60 secondi di inattività.

## 5.2 Tasti di navigazione

**LIVELLO PRINCIPALE** **LIVELLO PARAMETRI** **VALORE**




**LIVELLO PRINCIPALE**

Premere UP o DOWN per scorrere il menu
Premere ENTER per entrare al **LIVELLO PARAMETRI**
Premere ESC per uscire da un sottomenu

**LIVELLO PARAMETRI**

Premere UP o DOWN per scorrere i parametri all'interno del sottomenu
Per impostare un parametro, selezionare il **VALORE** desiderato e salvarlo premendo ENTER per 2 secondi oppure con una doppia conferma prolungata.

# 6. Parametri LCU55

## 6.1 Menu Livello principale

| | Display | Descrizione |
|---|---|---|
| |  | **Uso frequente**<br>Il menu consente di gestire i parametri più frequentemente utilizzati per personalizzare le funzionalità dell'automazione. |
| Menu completo |  | **Modalità di funzionamento**<br>Il menu consente di impostare tutti i parametri utilizzati per le modalità di funzionamento dell'automazione (tipo di automazione installata, impostazioni predefinite, chiusura automatica, ecc.) |
| |  | **Regolazione corsa**<br>Il menu consente di impostare tutti i parametri di movimento (velocità di apertura/chiusura, posizioni di rallentamento, sensibilità della spinta sugli ostacoli, ecc.) |
| |  | **Configurazione ingressi/uscite**<br>Il menu consente di impostare le funzionalità di ingresso/uscita dell'automazione (selezione dei dispositivi collegati ai morsetti, fotocellule, impostazione lampeggiante/elettroserratura, ecc.) |
| |  | **Operazioni radio e connettività**<br>Il menu consente di gestire tutti i parametri delle funzioni radio/wireless della centrale |
| |  | **Funzioni di diagnostica**<br>Il menu consente di gestire tutti gli altri parametri utilizzati per i servizi aggiuntivi (contatori diagnostici, aggiornamento FW, risparmio energetico, ecc.). |

## 6.2 Mappa menu uso frequente

↓ LIVELLO PRINCIPALE

 FU - Uso frequente

LIVELLO PARAMETRI

-  AS - Selezione dell'automazione
-  NM - Selezione numero motori
-  DM - Direzione di apertura
-  EP - Impostazione protocollo criptato di trasmissione radiocomandi (AES 128bit e modalità PROTETTA)
-  SR - Memorizzazione radiocomandi
-  RM - Modalità di funzionamento del ricevitore radio
-  T5 - Modalità di funzionamento morsetto 5
-  AC - Abilitazione chiusura automatica
-  TC - Impostazione del tempo di chiusura automatica [s]
-  RP - Regolazione della misura dell'apertura parziale [%]
-  TP - Tempo di chiusura automatica dopo l'apertura parziale [s]
-  R1 - Regolazione spinta sugli ostacoli e corrente in apertura
-  R2 - Regolazione spinta sugli ostacoli e corrente in chiusura
-  r2 - Regolazione della spinta sulla battuta in chiusura [%]
-  VA - Velocità di apertura [cm/s]
-  VC - Velocità di chiusura [cm/s]
-  PP - Configurazione della sequenza passo-passo
-  R9 - Configurazione dell'ingresso 30-9
-  D6 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-6 e con test di sicurezza
-  SM - Modalità di funzionamento del morsetto 1-6
-  D8 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-8 e con test di sicurezza
-  SO - Modalità di funzionamento del morsetto 1-8 ad automazione ferma
-  FA - Selezione della modalità del finecorsa di apertura
-  FC - Selezione della modalità del finecorsa di chiusura

## 6.3 Mappa menu completa

↓ LIVELLO PRINCIPALE

**OM** OM - Modalità di funzionamento

↓ LIVELLO PARAMETRI

- AS - Selezione dell'automazione
- NM - Selezione numero motori
- DM - Direzione di apertura
- AC - Abilitazione chiusura automatica
- TC - Impostazione del tempo di chiusura automatica [s]
- RP - Regolazione dell'apertura parziale [%]
- TP - Tempo chiusura automatica dopo apertura parziale [s]
- PP - Configurazione della sequenza passo-passo
- S9 - Modalità dello STOP nella sequenza passo - passo da comando 1-5
- SS - Stato dell'automazione all'accensione
- TS - Rinnovo tempo chiusura automatica dopo rilascio della sicurezza [%]
- WO - Impostazione tempo prelampeggio in apertura [s]
- WC - Impostazione tempo di prelampeggio in chiusura [s]
- NI - Attivazione sistema antigelo NIO
- TN - Temperatura intervento NIO e rampe automatiche
- TH - Abilitazione protezione alta temperatura
- VL - Abilitazione/disabilitazione modalità vacanza
- DS - Modalità visualizzazione display
- PS - Impostazioni predefinite

**RA** RA - Regolazione corsa

↓ LIVELLO PARAMETRI

- VA - Velocità di apertura [cm/s]
- VC - Velocità di chiusura [cm/s]
- R1 - Regolazione spinta sugli ostacoli e corrente in apertura
- R2 - Regolazione spinta sugli ostacoli e in chiusura
- r2 - Regolazione della spinta sulla battuta in chiusura [%]
- OB - Spazio di rallentamento in apertura [cm]
- CB - Spazio di rallentamento in chiusura [cm]
- PO - Regolazione velocità di accostamento in apertura [cm/s]
- PC - Regolazione velocità di accostamento in chiusura [cm/s]
- OO - Limite di rilevamento ostacoli in apertura
- OC - Limite di rilevamento ostacoli in chiusura
- VR - Impoatazione velocità di acquisizione
- VM - Velocità iniziale di movimento
- TA - Regolazione tempo accelerazione in apertura
- TQ - Regolazione tempo accelerazione in chiusura
- TD - Regolazione tempo di decelerazione in apertura
- TU - Regolazione tempo di decelerazione in chiusura
- DO - Regolazione disimpegno su battuta in apertura [mm]
- DC - Regolazione disimpegno su battuta in chiusura [mm]
- DE - Regolazione disimpegno in intervento costa [cm]
- ST - Regolazione del tempo di spunto
- DT - Regolazione tempo riconoscimento ostacolo
- MP - Partenza a potenza massima
- OT - Selezione del tipo di ostacolo

**IO** IO - Configurazione ingressi/uscite

↓ LIVELLO PARAMETRI

- FA - Selezione modalità finecorsa apertura
- FC - Selezione modalità finecorsa chiusura
- R9 - Configurazione ingresso 30-9
- T5 - Modalità di funzionamento morsetto 5
- 64 - Funzionamento comando arresto di sicurezza / chiusura
- AM - Funzionamento scheda AUX
- 20 - Comando apertura parziale morsetto 30-20
- PT - Apertura parziale fissa
- D6 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-6
- SM - Modalità di funzionamento del morsetto 1-6
- D8 - Selezione dispositivo collegato ai morsetti 1-8
- SO - Modalità di funzionamento del morsetto 1-8 quando aperto

| | |
|---|---|
| 68 | 68 - Selezione dispositivo collegato ai morsetti 1-6 e 1-8 |
| LP | LP - Funzione uscita +LP- |
| 13 | 13 - Funzione uscita 13 |
| G3 | G3 - Funzione uscita relè G3 |
| LU | LU - Tempo di accensione luce di cortesia [s] |
| LG | LG - Tempo di accensione luce di cortesia comandata indipendentemente |
| BR | BR - Livello di luminosità della luce LED integrata |
| LR | LR - Tempo di rilascio elettroserratura |
| PV | PV - Alimentazione a pannelli solari (uso futuro) |
| ES | ES - Modalità risparmio energetico |
| LB | LB - Segnalazione batterie quasi scariche |
| LL | LL - Soglia tensione per segnalazione batterie quasi scariche |
| BO | BO - Modalità batteria |

## RO - Operazioni radio e connettività

| | LIVELLO PARAMETRI |
|---|---|
| EP | EP - Impostazione dei messaggi criptati |
| SR | SR - Memorizzazione radiocomandi |
| RM | RM - Funzionamento del ricevitore radio |
| TX | TX - Visualizzazione quantità radiocomandi memorizzati |
| MU | MU - Massimo radiocomandi memorizzabili su memoria integrata |
| ER | ER - Cancellazione di un radiocomando |
| EA | EA - Cancellazione totale della memoria |
| C1 | C1, C2, C3, C4 - Selezione funzione: CH1, CH2, CH3, CH4 del radiocomando memorizzato |
| RE | RE - Impostazione apertura memoria da radiocomando remoto |
| MS | MS - Retrocompatibilita con telecomandi di vecchia generazione GOL4 |
| RK | RK - Navigazione menù tramite tastiera comando |
| FQ | FQ - Selezione frequenza radio |
| BT | BT - Modalità Bluetooth® |
| WF | WF - Impostazione della funzionalità WiFi |
| WR | WR - Richiesta di riavvio del dispositivo WiFi collegato (in particolare Apple HomeKit) |
| MA | MA - Mobile App gestione accessi |

## DF - Funzioni di diagnostica

| | LIVELLO PARAMETRI |
|---|---|
| SP | SP - Impostazione password |
| IP | IP - Inserimento password |
| CU | CU - Versione firmware quadro elettronico |
| UP | UP - Aggiornamento firmware |
| AL | AL - Contatore allarmi |
| AH | AH - Cronologia allarmi |
| AR | AR - Reset allarmi |
| CV | CV - Numero totale manovre |
| CP | CP - Numero parziale manovre |
| ZP | ZP - Azzeramento contatore parziale manovre |
| CA | CA - Impostazione allarme manutenzione (impostazione di fabbrica - allarme disattivato: 0.0 00. 00) |
| OA | OA - Visualizzazione modalità allarme manutenzione |
| CH | CH - Ore di alimentazione |
| BH | BH - Ore di alimentazione da batteria |
| SV | SV - Salvataggio configurazione |
| RC | RC - Caricamento configurazione |
| RL | RL - Caricamento ultima configurazione impostata |
| EU | EU - Cancellazione impostazioni utente |
| IM | IM - Visualizzazione corrente motore |
| TB | TB - Visualizzazione della temperatura interna dell'automazione |
| TT | TT - Visualizzazione delle temperature massime e minime registrate |
| TF | TF - Test finecorsa. Visualizza / (N.O. / NO se non sono configurati) |
| BL | BL - Visualizzazione del livello di tensione della batteria |
| EL | EL - Livello di efficienza dell'automazione |
| RD | RD - Ripristino delle impostazioni di fabbrica |

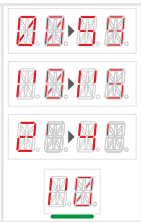
## 6.4 Menu "Uso frequente" - descrizione parametri

**FU - Uso frequente**
Il menu permette di gestire i parametri più utilizzati per personalizzare le funzionalità dell'automazione.

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
| AS | **AS - Selezione dell'automazione**<br>Consente di selezionare il tipo di automazione (pre-impostato in fabbrica)<br>• **NO** - Nessuno<br>• **S4** - SPID40<br>• **S6** - SPID60<br>• **BX** - BOX<br>La scheda esegue un riavvio dopo la selezione di un nuovo valore.<br>In caso di scheda di ricambio sul display lampeggia l'allarme M0.<br>In questo caso non è consentita alcuna operazione.<br>Il parametro AS deve essere prima configurato.<br>Questa operazione deve essere eseguita da personale qualificato. | NO BX S4 S6 |
| NM | **NM - Selezione numero motori**<br>• **01** - Automazione ad 1 motore.<br>• **02** - Automazione a 2 motori. | 01 02 |
| DM | **DM - Direzione rotazione motore**<br>• **CX** - Selezionare questa opzione per installazioni motoriduttore in posizione centrale o laterale destra<br>• **SX** - Selezionare questa opzione per installazioni in posizione laterale sinistra con motoriduttore ruotato di 180°per permettere lo sblocco | CX SX |
| EP | **EP - Impostazione dei messaggi criptati di trasmissione radiocomandi (modalità AES 128bit e modalità protetta)**<br>Se la possibilità di ricevere messaggi codificati è abilitata, il pannello di controllo sarà compatibile con i telecomandi di tipo "ENCRYPTED o Protected".<br>• **ON** - Abilitato<br>• **OF** - Disabilitato | ON OF |
| SR | **SR - Memorizzazione di un radiocomando**<br><br><br>Premendo ENTER, SR inizia a lampeggiare ed è possibile associare i pulsanti desiderati. Dopo la visualizzazione di OK, SR lampeggia ancora ed è così possibile memorizzare un'altro pulsante. Per uscire premere ESC o ENTER per 2 secondi e passare alla voce successiva.<br>Se il display visualizza SR lampeggiante, il radiocomando potrebbe essere già memorizzato. | |
| RM | **RM - Funzionamento ricevitore radio**<br>Questa è la funzione associata al comando radio quando è memorizzato un solo canale (indipendentemente da quale sia)<br>• **1-5** - Passo-passo<br>• **1-3** - Apertura | 1-5 1-3 |
| T5 | **T5 - Modalità di funzionamento morsetto 5**<br>• **1-5** - Passo-passo<br>• **1-3** - Apertura | 1-5 1-3 |
| AC | **AC - Abilitazione chiusura automatica**<br>• **OF** - Disabilitato<br>• **ON** - Abilitato<br>• **1-2** - Dipende dallo stato del morsetto 20 (il parametro 20 deve essere impostato su 1-2) | OF ON 1-2 |

**TC - Impostazione tempo di chiusura automatica [s]**
La regolazione avviene con intervalli di sensibilità diversi:
- **da 0" a 59"** con intervalli di 1 secondo
- **da 1'0 a 1'5** con intervalli di 10 secondi

  Ad ogni intervallo il display mostrerà i seguenti valori:
  - 0A → 1 minuto e 10 secondi
  - ...
  - 0E → 1 minuto e 50 secondi
- **da 2' a 4'** con intervali di 1 minuto

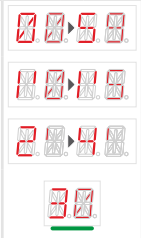


**RP - Regolazione della misura di apertura parziale [%]**
Regola la percentuale di manovra rispetto all'apertura totale dell'automazione.
- **da 10 a 99 %** con intervalli di 1 %



**TP - Impostazione del tempo di chiusura automatica dopo apertura parziale [s]**
La regolazione avviene con intervalli di sensibilità diversi:
- **da 0" a 59"** con intervalli di 1 secondo
- **da 1'0 a 1'5** con intervalli di 10 secondi

  Per ogni intervallo, il display visualizza:
  - 0A → 1 minuto e 10 secondi
  - ...
  - 0E → 1 minuto e 50 secondi
- **da 2' a 4'** con intervalli di 1 minuto

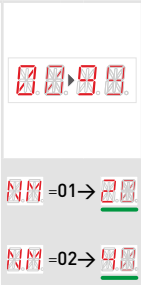


**R1 - Regolazione della spinta sugli ostacoli e della corrente del motore in apertura [%]**
Il quadro elettronico è dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo:
- arresta il movimento e, se fuori dallo spazio limite di rilevamento ostacoli, esegue una manovra di disimpegno.

Lo spazio limite di rilevamento ostacoli in apertura viene determinato dal tipo di finecorsa installato, in assenza di finecorsa viene determinato in base alla selezione RA → 00.

- **00** – Spinta minima (minimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)
- **99** – Spinta massima (massimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)

La soglia viene calcolata dinamicamente come un delta sulla corrente del motore misurata durante la corsa di apertura.




**R2 - Regolazione della spinta sugli ostacoli e della corrente del motore in chiusura [%]**
Il quadro elettronico è dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo:
- in chiusura fuori dallo spazio limite di rilevamento ostacoli, inverte il movimento;
- in chiusura dentro lo spazio limite di rilevamento ostacoli, arresta il movimento.

Lo spazio limite di rilevamento ostacoli in chiusura viene determinato dal tipo di finecorsa installato, in assenza di finecorsa viene determinato in base alla selezione RA → 00.

- **00** – Spinta minima (minimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)
- **99** – Spinta massima (massimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)

La soglia viene calcolata dinamicamente come un delta sulla corrente del motore misurata durante la corsa di chiusura.




**r2 - Regolazione della spinta sulla battuta in chiusura [%]**
E' possibile regolare la spinta sulla battuta in chiusura:
- **00 – Spinta minima**
- **99 – Spinta massima**

Dopo una manovra di chiusura, verificare lo sblocco. Se troppo duro ridurre il valore di spinta sulla battuta



**VA - Velocità di apertura [V]**
- **da 5 a 26**



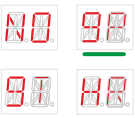
**VC - Velocità di chiusura [V]**
- **da 5 a 26**



**PP - Configurazione della sequenza passo-passo**
- **00** - Apertura-Stop-Chiusura-Apertura
- **01** - Apertura-Stop-Chiusura-Stop-Apertura



**R9 - Modalità di funzionamento del morsetto 9**
- **NO** - Disabilitato
- **9P** - L'apertura dell'ingresso attiva uno stop permanente
- **9T** - L'apertura dell'ingresso attiva uno stop temporaneo. Alla chiusura del contatto viene attivato il tempo di chiusura automatica, se abilitata
- **HR** - Con ingresso aperto l'automazione funziona con modalità uomo presente



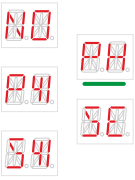
**D6 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-6**
- **NO** - Nessuno
- **PH** - Fotocellule
- **P41** - Fotocellule con test di sicurezza
- **SE** - Costa di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-6, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di 10 cm).
- **S41** - Costa di sicurezza con test di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-6, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di durata dipendente dalla selezione AA → A1)

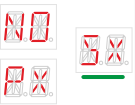


**SM - Modalità di funzionamento del morsetto 1-6**
- **00** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se A1 → SE/ S41).
- **01** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta i movimento (con disimpegno se A1 → SE/ S41). Richiuso il contatto riprende la manovra interrotta.
- **02** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se A1 → SE/ S41). Richiuso il contatto effettua una manovra di apertura.
- **03** - Durante la manovra di chiusura, l'apertura del contatto di sicurezza inverte il movimento. Durante la manovra di apertura la sicurezza viene ignorata.
- **04** - Durante la manovra di apertura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se A1 → SE/ S41). Quando il contatto si chiude nuovamente, l'operazione di apertura viene ripresa. Richiuso il contatto riprende la manovra di apertura interrotta. Durante la manovra di chiusura la sicurezza viene ignorata.
- **05** - Durante la manovra di chiusura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta e inverte il movimento. Durante la manovra di apertura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se A1 → SE/ S41).
- **06** - Durante una manovra, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento. Quando il contatto si richiude, la chiusura automatica viene disattivata.



**D8 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-8**
- **NO** - Nessuno
- **PH** - Fotocellule
- **P41** - Fotocellule con test di sicurezza
- **SE** - Costa di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-8, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di 10 cm)
- **S41** - Costa di sicurezza con test di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-8, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di durata dipendente dalla selezione AA → A1)



| | | |
|---|---|---|
|  | **SO - Modalità di funzionamento del morsetto 1-8 quando aperto**<br>• **ON** - Abilitato<br>• **OF** - Disabilitato<br>Se abilitato () ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) viene impedita qualsiasi manovra. Se disabilitato () ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) è possibile attivare la manovra di apertura. |  |
|  | **FA - Selezione della modalità del finecorsa di apertura**<br>• **NO** - Nessuno<br>• **SX** - Finecorsa di arresto (dopo l'attivazione l'anta arresta il movimento)<br>• **PX** - Finecorsa di prossimità (dopo l'attivazione l'anta procede fino alla battuta e qualsiasi ostacolo viene considerato battuta) |  |
|  | **FC - Selezione della modalità del finecorsa di chiusura**<br>• **NO** - Nessuno<br>• **SX** - Finecorsa di arresto (dopo l'attivazione l'anta arresta il movimento)<br>• **PX** - Finecorsa di prossimità (dopo l'attivazione l'anta procede fino alla battuta e qualsiasi ostacolo viene considerato battuta) |  |

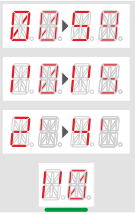
## 6.5 Menu completo - descrizione parametri





**OM - Modalità di funzionamento**

Il menu consente di gestire tutti i parametri utilizzati per le modalità di funzionamento dell'automazione (tipo di automazione installata, impostazioni predefinite, chiusura automatica, ecc.)

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
|  | **AS - Selezione dell'automazione**<br>• Consente di selezionare il tipo di automazione (pre-impostato in fabbrica)<br>• **NO** - Nessuno<br>• **S4** - SPID40<br>• **S6** - SPID60<br>• **BX** - BOX<br>La scheda esegue un riavvio dopo la selezione di un nuovo valore.<br>In caso di scheda di ricambio sul display lampeggia l'allarme .<br>In questo caso non è consentita alcuna operazione.<br>Il parametro  deve essere prima configurato.<br>Questa operazione deve essere eseguita da personale qualificato. |  |
|  | **NM - Selezione numero motori**<br>• **01** - Automazione ad 1 motore.<br>• **02** - Automazione a 2 motori. |  |
|  | **DM - Direzione rotazione motore**<br>• **CX** - Selezionare questa opzione per installazioni motoriduttore in posizione centrale o laterale destra<br>• **SX** - Selezionare questa opzione per installazioni in posizione laterale sinistra con motoriduttore ruotato di 180°per permettere lo sblocco |  |
|  | **AC - Abilitazione chiusura automatica**<br>• **OF** - Disabilitato<br>• **ON** - Abilitato<br>• **1-2** - Dipende dallo stato del morsetto 20 (il parametro  deve essere impostato su ) |  |
|  | **TC - Impostazione tempo di chiusura automatica [s]**<br>La regolazione avviene con intervalli di sensibilità diversi:<br>• **da 0" a 59"** con intervalli di 1 secondo<br>• **da 1'0 a 1'5** con intervalli di 10 secondi<br>Ad ogni intervallo il display mostrerà i seguenti valori:<br>-  → 1 minuto e 10 secondi<br>- ...<br>-  → 1 minuto e 50 secondi<br>• **da 2' a 4'** con intervalli di 1 minuto |  |

**RP - Regolazione della misura di apertura parziale [%]**
Regola la percentuale di manovra rispetto all'apertura totale dell'automazione.
- **da 10 a 99 %** con intervalli di 1 %

**TP - Impostazione del tempo di chiusura automatica dopo apertura parziale [s]**
La regolazione avviene con intervalli di sensibilità diversi:
- **da 0" a 59"** con intervalli di 1 secondo
- **da 1'0 a 1'5** con intervalli di 10 secondi

  Per ogni intervallo, il display visualizza:
  - → 1 minuto e 10 secondi
  - ...
  - → 1 minuto e 50 secondi
- **da 2' a 4'** con intervalli di 1 minuto

**PP - Configurazione della sequenza passo-passo**
- **00** - Apertura-Stop-Chiusura-Apertura
- **01** - Apertura-Stop-Chiusura-Stop-Apertura

**S9 - Modalità dello STOP nella sequenza passo-passo da comando 1-5.**
**ON** - Permanente.
**OF** - Temporaneo.

**SS - Selezione stato dell'automazione all'accensione**
**OP** - Aperto.
**CL** - Chiuso.
Indica come il quadro elettronico considera l'automazione al momento dell'accensione o dopo un comando POWER RESET.

**TS - Impostazione rinnovo del tempo di chiusura automatica dopo il rilascio della sicurezza [%]**
- **da 0 a 99%** con intervalli di 1%.

Il conteggio inizia con la porta completamente aperta (e l'operazione di chiusura viene eseguita anche con la chiusura automatica ( ) disabilitata.

La chiusura automatica non viene disattivata alla terza inversione di direzione consecutiva.

Ad esempio:
- = 1'
- = 50%
- Ripristino del tempo di chiusura automatica= 30"

**WO - Impostazione del tempo di prelampeggio in apertura. [s]**
Regolazione del tempo di anticipo dell'accensione del lampeggiante rispetto alla partenza della manovra di apertura da un comando volontario.
- **da 0" a 5"** con intervalli di 1 secondo

**WC - Impostazione del tempo di prelampeggio in chiusura [s]**
Regolazione del tempo di anticipo dell'accensione del lampeggiante rispetto alla partenza della manovra di chiusura da un comando volontario.
- **da 0" a 5"**con intervalli di 1 secondo

**NI - Abilitazione sistema elettronico antigelo NIO**
- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

Quando abilitato ( ), mantiene l'efficienza del motore anche a basse temperature ambiente.

Per un corretto funzionamento, il quadro elettronico deve trovarsi alla stessa temperatura ambiente dei motori.

La temperatura di intervento può essere impostata selezionando → .

**TN - Impostazione della temperatura di intervento sistema elettronico antigelo NIO e rampe automatiche [°C]**
Il valore non si riferisce alla temperatura ambientale ma alla temperatura interna del quadro.

**TH - Abilitazione della protezione dalle alte temperature**

- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

Quando abilitato (ON), al raggiungimento della temperatura massima consentita del quadro (80°), viene impostato il tempo massimo di richiusura automatica per permettere al sistema di tornare a temperature accettabili.

**HF - Funzione Traffico Sostenuto (Heavy Traffic)**

- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

Quando abilitata porta automaticamente a 3 min il tempo di richiusura automatica nel caso in cui venissero effettuate una serie di manovre consecutive derivanti da richieste di apertura frequenti, es. durante ore di punta in un contesto condominiale, in modo da ridurre i tempi di attesa degli utenti e nel contempo limitare il surriscaldamento e l'usura dei motori.

**DS - Impostazione della modalità di visualizzazione del display**

- **00** - Nessuna visualizzazione
- **01** - Comandi, sicurezze e test radio. Visualizzazione conto alla rovescia tempo chiusura automatica

L'impostazione 01 consente la visualizzazione della ricezione di una trasmissione radio per verifiche di portata (RX e NX-rif. par. 16.2)

**PS – Impostazioni predefinite**

Viene utilizzato per caricare le impostazioni predefinite di alcuni parametri:

**DF- Configurazione predefinita**

- **AC** - Abilitazione chiusura automatica
- **TC** - Impostazione tempo di chiusura automatica
- **T5** - Modalità di funzionamento morsetto 5
- **RM** - Funzionamento ricevitore radio
- **AM** - Funzionamento scheda di comando ad innesto AUX
- **SS** - Selezione stato dell'automazione all'accensione

**H0 - Configurazione predefinita uso residenziale 0**

- **AC** - Abilitazione chiusura automatica
- **T5** - Modalità di funzionamento morsetto 5
- **RM** - Funzionamento ricevitore radio
- **AM** - Funzionamento scheda di comando ad innesto AUX
- **SS** - Selezione stato dell'automazione all'accensione

**H1 - Configurazione predefinita uso residenziale 1**

- **AC** - Abilitazione chiusura automatica
- **TC** - Impostazione tempo di chiusura automatica
- **T5** - Modalità di funzionamento morsetto 5
- **RM** - Funzionamento ricevitore radio
- **AM** - Funzionamento scheda di comando ad innesto AUX
- **SS** - Selezione stato dell'automazione all'accensione

**C0 - Configurazione predefinita uso condominiale 0**

- **AC** - Abilitazione chiusura automatica
- **TC** - Impostazione tempo di chiusura automatica
- **T5** - Modalità di funzionamento morsetto 5
- **RM** - Funzionamento ricevitore radio
- **AM** - Funzionamento scheda di comando ad innesto AUX
- **SS** - Selezione stato dell'automazione all'accensione

## RA - Regolazione corsa

Il menu consente di regolare tutti i parametri di movimento (velocità di apertura/chiusura, posizioni di rallentamento, sensibilità alla spinta degli ostacoli, ecc.)

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
| VA | **VA - Velocità di apertura [V]**<br>• **da 5 a 26** | 05 ▸ 26 |
| VC | **VC - Velocità di chiusura [V]**<br>• **da 5 a 26** | 18 |
| R1 | **R1 - Regolazione della spinta sugli ostacoli e della corrente del motore in apertura [%]**<br>Il quadro elettronico e dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo:<br>- arresta il movimento e, se fuori dallo spazio limite di rilevamento ostacoli, esegue una manovra di disimpegno.<br>ℹ Lo spazio limite di rilevamento ostacoli in apertura viene determinato dal tipo di finecorsa installato, in assenza di finecorsa viene determinato in base alla selezione RA → 00.<br>• **00** – Spinta minima (minimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)<br>• **99** – Spinta massima (massimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)<br>La soglia viene calcolata dinamicamente come un delta sulla corrente del motore misurata durante la corsa di apertura. | 00 ▸ 99<br>NM =01→ 20<br>NM =02→ 40 |
| R2 | **R2 - Regolazione della spinta sugli ostacoli e della corrente del motore in chiusura [%]**<br>Il quadro elettronico è dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo:<br>- in chiusura fuori dallo spazio limite di rilevamento, inverte il movimento;<br>- in chiusura dentro lo spazio limite di rilevamento, arresta il movimento.<br>ℹ Lo spazio limite di rilevamento ostacoli in chiusura viene determinato dal tipo di finecorsa installato, in assenza di finecorsa viene determinato in base alla selezione RA → 00.<br>• **00** – Spinta minima (minimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)<br>• **99** – Spinta massima (massimo delta di corrente per rilevazione ostacolo)<br>La soglia viene calcolata dinamicamente come un delta sulla corrente del motore misurata durante la corsa di chiusura. | 00 ▸ 99<br>NM =01→ 20<br>NM =02→ 40 |
| r2 | **r2 - Regolazione della spinta sulla battuta in chiusura [%]**<br>E' possibile regolare la spinta sulla battuta in chiusura:<br>• **00 – Spinta minima**<br>• **99 – Spinta massima**<br>ℹ Dopo una manovra di chiusura, verificare lo sblocco. Se troppo duro ridurre il valore di spinta sulla battuta. | 00 ▸ 99<br>50 |
| OB | **OB - Impostazione dello spazio di rallentamento in apertura [gradi]**<br>Indica la distanza di decelerazione prima di raggiungere la posizione di apertura.<br>• **da 5 a 45 gradi** con intervalli di1 grado | 10 ▸ 45<br>20 |
| CB | **CB - Impostazione dello spazio di rallentamento in chiusura [gradi]**<br>Indica la distanza di decelerazione prima di raggiungere la posizione di chiusura.<br>• **da 5 a 99 cm** con intervalli di 1 cm | 10 ▸ 45<br>20 |
| PO | **PO - Regolazione della velocità di accostamento in apertura [V]**<br>• **da 3 a 10**<br>ℹ Aumentare gradualmente la velocità di avvicinamento se si verificano una serie di vibrazioni rapide (tintinnio) in cancelli pesanti installati con una leggera pendenza. | 03 ▸ 10<br>08 |

**PC - Regolazione della velocità di accostamento in chiusura [V]**
- **da 3 a 10**

Aumentare gradualmente la velocità di avvicinamento se si verificano una serie di vibrazioni rapide (tintinnio) in cancelli pesanti installati con una leggera pendenza.

**OO - Limite di rilevamento ostacoli in apertura [gradi]**
Indica lo spazio dopo il rilevamento del finecorsa di apertura in cui è disattivato il disimpegno.
- **da 5 a 45 gradi** con intervalli di 1 grado

Non attivo se → → o se → →.

**OC - Limite di rilevamento ostacoli in chiusura [gradi]**
Indica lo spazio dopo il rilevamento del finecorsa di chiusura in cui è disattivato il disimpegno.
- **da 5 a 45 gradi** con intervalli di 1 grado

Non attivo se → → o se → →.

**VR - Impostazione della velocità di acquisizione [V]**
- **da 5 a 10**

**VM - Velocità di partenza [V]**
- **da 0 a 5**

**TA - Regolazione del tempo di accelerazione in apertura [s]**
Regola la pendenza della rampa di accelerazione durante l'apertura.
- **da 1.5 a 5.0 s** con intervalli di 0.1 s

**TQ - Regolazione del tempo di accelerazione in chiusura [s]**
Regola la pendenza della rampa di accelerazione durante chiusura.
- **da 1.5 a 5.0 s** con intervalli di 0.1 s

**TD - Regolazione del tempo di decelerazione in apertura [%]**
Regola la pendenza della rampa di decelerazione durante l'apertura.
- **da 10 a 99 %** con intervalli di 1 %

**TU - Regolazione del tempo di decelerazione in chiusura [%]**
Regola la pendenza della rampa di decelerazione durante la chiusura.
- **da 10 a 99 %** con intervalli di 1 %

**ST - Regolazione del tempo di spunto [s]**
- **da 0.5 a 3.0 s** con intervalli di 0.1 s

**DT - Regolazione tempo di riconoscimento ostacolo [s/100]**
- **da 10 a 60 s/100** con intervalli di 1 s/100

La regolazione del parametro avviene in centesimi di secondo.

**MP - Partenza a potenza massima**
- **ON** - Durante lo spunto aumenta la spinta sugli ostacoli al massimo
- **OF** - Durante lo spunto la spinta sugli ostacoli è quella regolata da - .

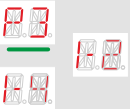
**OT - Selezione tipologia ostacolo**
- **00** - Sovracorrente o anta ferma
- **01** - Solo sovracorrente
- **02** - Solo anta ferma

| | | |
|---|---|---|
|  | **DO - Spazio del disimpegno sulla battuta in apertura**<br>Regola lo spazio del disimpegno sulla battuta meccanica di apertura.<br>• **00** - Disabilitato<br>• **99** - Valore massimo |  |
|  | **DC - Spazio del disimpegno sulla battuta in chiusura**<br>Regola lo spazio del disimpegno sulla battuta meccanica di chiusura.<br>• **00** - Disabilitato<br>• **99** - Valore massimo |  |
|  | **DE - Spazio del disimpegno in caso di ostacolo in apertura**<br>Regola lo spazio del disimpegno in caso di rilevamento ostacolo in apertura<br>• **00** - Disabilitato<br>• **99** - Valore massimo |  |



## IO - Configurazione ingressi/uscite

Il menu consente di configurare le funzionalità di ingresso/uscita dell'automazione.

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
|  | **FA - Selezione della modalità del finecorsa di apertura**<br>• **NO** - Nessuno<br>• **SX** - Finecorsa di arresto (dopo l'attivazione l'anta arresta il movimento)<br>• **PX** - Finecorsa di prossimità (dopo l'attivazione l'anta procede fino alla battuta e qualsiasi ostacolo viene considerato battuta) |  |
|  | **FC - Selezione della modalità del finecorsa di chiusura**<br>• **NO** - Nessuno<br>• **SX** - Finecorsa di arresto (dopo l'attivazione l'anta arresta il movimento)<br>• **PX** - Finecorsa di prossimità (dopo l'attivazione l'anta procede fino alla battuta e qualsiasi ostacolo viene considerato battuta) |  |
|  | **R9 - Modalità di funzionamento del morsetto 9**<br>• **NO** - Disabilitato<br>• **9P** - L'apertura dell'ingresso attiva uno stop permanente<br>• **9T** - L'apertura dell'ingresso attiva uno stop temporaneo. Alla chiusura del contatto viene attivato il tempo di chiusura automatica, se abilitata<br>• **HR** - Con ingresso aperto l'automazione funziona con modalità uomo presente |  |
|  | **T5 - Modalità di funzionamento morsetto 5**<br>Questo parametro è associato alla funzionalità del terminale 30-5<br>• **1-5** - Passo-passo<br>• **1-3** - Apertura |  |
|  | **64 - Funzionamento del comando di arresto/chiusura di sicurezza**<br>• **1-4** - Chiusura. Contatto NO<br>• **1-6** - Arresto di sicurezza. Contatto NC |  |
|  | **AM - Funzionamento scheda di comando ad innesto AUX**<br>• **1-5** - Passo-passo<br>• **1-3** - Apertura |  |
|  | **20 - Comando di apertura parziale (morsetto 30-20)**<br>• **P3** - Comando apertura parziale<br>• **1-2** - Abilitazione chiusura automatica<br>• **1-4** - Chiusura. Contatto NO |  |
|  | **PT - Apertura parziale fissa**<br>• **ON** - Abilitato<br>• **OF** - Disabilitato<br>Se abilitato (), un comando di apertura parziale dato sulla quota di apertura parziale viene ignorato. Con contatto 30-20 chiuso (ad esempio con timer o selettore manuale), il cancello si aprirà parzialmente e se in seguito verrà aperto totalmente (comando di apertura) e poi richiuso (anche con chiusura automatica), si fermerà sulla quota di apertura parziale. |  |



**D6 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-6**
- **NO** - Nessuno
- **PH** - Fotocellule
- **P41** - Fotocellule con test di sicurezza
- **SE** - Costa di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-6, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di 10 cm).
- **S41** - Costa di sicurezza con test di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-6, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di durata dipendente dalla selezione RA → D6)

**SM - Modalità di funzionamento del morsetto 1-6**
- **00** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se D6 → SE/ S41).
- **01** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se D6 → SE/ S41). Richiuso il contatto riprende la manovra interrotta.
- **02** - Durante la manovra l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se D6 → SE/ S41). Richiuso il contatto effettua una manovra di apertura.
- **03** - Durante la manovra di chiusura, l'apertura del contatto di sicurezza inverte il movimento. Durante la manovra di apertura la sicurezza viene ignorata.
- **04** - Durante la manovra di apertura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se D6 → SE/ S41). Quando il contatto si chiude nuovamente, l'operazione di apertura viene ripresa. Richiuso il contatto riprende la manovra di apertura interrotta. Durante la manovra di chiusura la sicurezza viene ignorata.
- **05** - Durante la manovra di chiusura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta e inverte il movimento. Durante la manovra di apertura, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento (con disimpegno se D6 → SE/ S41).
- **06** - Durante una manovra, l'apertura del contatto di sicurezza arresta il movimento. Quando il contatto si richiude, la chiusura automatica viene disattivata.

**D8 - Selezione del dispositivo collegato ai morsetti 1-8**
- **NO** - Nessuno
- **PH** - Fotocellule
- **P41** - Fotocellule con test di sicurezza
- **SE** - Costa di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-8, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di 10 cm)
- **S41** - Costa di sicurezza con test di sicurezza (in caso di apertura del contatto 1-8, dopo l'arresto, viene effettuato un disimpegno di durata dipendente dalla selezione RA → D8)

**SO - Modalità di funzionamento del morsetto 1-8 quando aperto**
- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

Se abilitato (ON) ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) viene impedita qualsiasi manovra.
Se disabilitato (OF) ad automazione ferma (cancello chiuso o parzialmente aperto) è possibile attivare la manovra di apertura.

**68 - Selezione del dispositivo collegato contemporaneamente ai morsetti 1-6 e 1-8**
- **NO** - Nessuno
- **SE** - Costa di sicurezza
- **S41** - Costa di sicurezza con test di sicurezza

Se diverso da NO, l'apertura contemporanea degli ingressi 1-6 e 1-8 causa:
- arresto e inversione del movimento durante la manovra di chiusura.
- arresto e disimpegno di durata dipendente dalla selezione RA→3E durante la manovra di apertura.

**LP - Funzione uscita +LP-**

- **00** - luce di cortesia
- **01** - elettroserratura (attivata per un tempo definito dal parametro LR)
- **02** - elettroserratura + colpo di sblocco (tempo definito dal parametro LR)
- **03** - ON/OFF lampeggiante senza oscillatore (attivo con motore in azione)
- **04** - ON/OFF lampeggiante LED senza oscillatore (con motore in azione)
- **05** - ON per lampeggiante LED con oscillatore interno
- **06** - Indicatore luminoso proporzionale per cancello aperto (con segnale di funzionamento della batteria)
- **07** - Indicatore luminoso fisso per cancello aperto (automazione non chiusa)
- **08** - Automazione chiusa (attivata con cancello completamente chiuso)
- **09** - Automazione aperta (attivata con cancello completamente aperto)
- **10** - Automazione in movimento (inoltre utilizzato anche per elettromagneti alimentati per tutta la manovra)
- **11** - Apertura automazione
- **12** - Chiusura automazione
- **13** - Allarme manutenzione
- **14** - Segnale batterie quasi scariche
- **ON** - Uscita sempre attiva



**G3 - Funzione uscita relè C-NO**

- **00** - luce di cortesia
- **04** - ON/OFF lampeggiante LED senza oscillatore (con motore in azione)
- **05** - ON per lampeggiante LED con oscillatore interno
- **06** - Indicatore luminoso proporzionale per cancello aperto (con segnale di funzionamento della batteria)
- **07** - Indicatore luminoso fisso per cancello aperto (automazione non chiusa)
- **08** - Automazione chiusa (attivata con cancello completamente chiuso)
- **09** - Automazione aperta (attivata con cancello completamente aperto)
- **10** - Automazione in movimento (inoltre utilizzato anche per elettromagneti alimentati per tutta la manovra)
- **11** - Apertura automazione
- **12** - Chiusura automazione
- **13** - Allarme manutenzione
- **14** - Segnale batterie quasi scariche
- **ON** - Uscita sempre attiva



**13 - Funzione uscita 13**

- **06** - Indicatore luminoso proporzionale per cancello aperto (con segnale di funzionamento della batteria)
- **07** - Indicatore luminoso fisso per cancello aperto (automazione non chiusa)
- **08** - Automazione chiusa (attivata con cancello completamente chiuso)
- **09** - Automazione aperta (attivata con cancello completamente aperto)
- **10** - Automazione in movimento (inoltre utilizzato anche per elettromagneti alimentati per tutta la manovra)
- **11** - Apertura automazione
- **12** - Chiusura automazione
- **13** - Allarme manutenzione
- **14** - Segnale batterie quasi scariche
- **ON** - Uscita sempre attiva

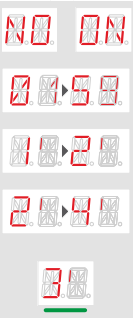


**LU - Impostazione tempo di accensione luce di cortesia [s]**

Per abilitare il parametro, impostare il parametro 10 → LR → 00 come luce di cortesia. La regolazione avviene con intervalli di sensibilità diversi.

- **NO** - Disabilitata
- **da 01" a 59"** con intervalli di 1 secondo
- **da 1'0 a 2'** con intervalli di 10 secondi

  Ad ogni intervallo il display mostrerà i seguenti valori:
  - 1.0 → 1 minuto e 10 secondi
  - ...
  - 1.5 → 1 minuto e 50 secondi
- **da 2' a 4'** con intervalli di 1 minuto
- **ON** - Accensione permanente, spegnimento mediante comando radio



La luce di cortesia si accende all'inizio di ogni manovra.

**LG - Impostazione tempo di accensione luce di cortesia comandata indipendentemente [sec, min, hh]**

Per abilitare il parametro, impostare il parametro I0 → LA → 00 come luce di cortesia.

- **NO** - Disabilitata
- **da 01 a 59** - da 1 secondo a 59 secondi con intervalli di 1 secondo
- **da 1'0 a 1'5** - da 1 minuto a 1 minuto e 50 secondi con intervalli di 10 secondi
- **2'** - 2 minuti
- **da 03. a 59.** - da 3 minuti a 59 minuti con intervalli di 1 minuto
- **da 0.1. a 1.2.** - da 1 ora a 12 ore con intervalli di 1 ora
- **ON** - Accensione permanente, spegnimento mediante comando radio

L'accensione della luce non dipende dall'inizio di una manovra ma è possibile comandarla separatamente mediante l'apposito tasto del radiocomando.

**BR - Livello di luminosità della luce LED integrata**

Permette di impostare il livello di luminosità della luce di cortesia

- **LO** - Bassa luminosità
- **MI** - Luminosità media
- **HI** - Luminosità elevata

**LR - Tempo di rilascio dell'elettroserratura [s]**

Se abilitata, indica il tempo di attivazione dell'elettroserratura alla partenza di ogni manovra di apertura da automazione chiusa.

- **da 0,1 a 3,0 s** con intervalli di 0,1 s

**PV - Alimentazione a pannelli solari (uso futuro)**

- **ON** - Abilitata
- **OF** - Disabilitata

**ES - Modalità "Green Mode" (disalimentazione accessori collegati ai morsetti 0-1)**

- **ON** - Abilitata (il punto rosso a destra del display lampeggia ogni 5 s).
- **OF** - Disabilitata

La modalità di disalimentazione si attiva dopo 5 minuti con cancello chiuso, oppure con cancello fermo senza chiusura automatica abilitata.

L'installatore, nel caso dell'installazione di un accessorio che richiede alimentazione sempre attiva, può impostare la selezione su OFF e disattivare la funzione.

L'automazione riprende il suo funzionamento alla ricezione di un comando sulla scheda radio o a seguito di un morsetto 30-5 / 30-20.

**LB - Segnalazione batterie quasi scariche**

- **00** - Visualizzazione sul display (messaggio d'allarme B1)
- **01** - Visualizzazione su lampeggiante (ad automazione ferma effettua 2 lampeggi ripetendoli ogni ora) e a display (messaggio di allarme B1)
- **02** - Visualizzazione su spia cancello aperto (ad automazione chiusa effettua 2 lampeggi ripetendoli ogni ora) e a display (messaggio di allarme B1)

**LL - Soglia di tensione per la segnalazione di batterie quasi scariche (V)**

- **22** - Minimo
- **28** - Massimo

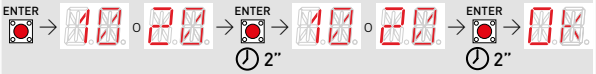
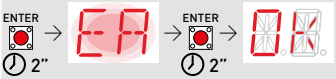
La regolazione avviene con intervallo di sensibilità di 0,5 V, indicati dall'accensione del punto decimale destro.

**BO - Modalità batteria**

- **00** - Antipanico (effettua l'apertura in seguito alla mancanza della tensione di rete, l'automazione esegue una manovra di apertura e non accetta ulteriori comandi fino al ripristino della tensione di rete stessa).
- **01** - Funzionamento continuo, ultima manovra effettuata prima dello spegnimento del quadro con batterie scariche sarà un'apertura.
- **02** - Funzionamento continuo, ultima manovra effettuata prima dello spegnimento del quadro elettronico con batterie scariche sarà una chiusura.

## R0 - Operazioni radio e connettività

Il menu consente di gestire tutti i parametri delle funzioni radio/wireless del quadro di comando.

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
| EP | **EP - Impostazione dei messaggi criptati di trasmissione radiocomandi (modalità AES 128bit e modalità protetta)**<br>Abilitando la ricezione dei messaggi criptati il quadro elettrico sarà compatibile con radiocomandi tipo "ENCRYPTED". | ON · OFF |
| SR | **SR - Memorizzazione di un radiocomando**<br><br>Premendo ENTER, SR inizia a lampeggiare ed è possibile associare i pulsanti desiderati. Dopo la visualizzazione di OK, SR lampeggia ancora ed è così possibile memorizzare un'altro pulsante. Per uscire premere ESC o ENTER per 2 secondi e passare alla voce successiva.<br>Se il display visualizza SR lampeggiante, il radiocomando potrebbe essere già memorizzato. | |
| RM | **RM - Funzionamento ricevitore radio**<br>Questa è la funzione associata al comando radio quando è memorizzato un solo canale (indipendentemente da quale sia)<br>• **1-5** - Passo-passo<br>• **1-3** - Apertura | 1-5 · 1-3 |
| TX | **TX - Visualizzazione contatore radiocomandi memorizzati**<br><br>→ 16 radiocomandi (esempio) | |
| MU | **MU - Indicazione del numero massimo di radiocomandi memorizzabili su memoria integrata**<br>È possibile memorizzare un massimo di 100 o 200 codici radiocomando.<br><br>• **20** - 200 radiocomandi che possono essere memorizzati<br>• **10** - 100 radiocomandi che possono essere memorizzati<br>Selezionando MU → 20 (200 radiocomandi), le configurazioni U1 e U2 salvate con il comando UD → SV andranno perse. Questo vale anche per l'ultima configurazione ricaricata con RL. Inoltre non è possibile salvare nuove configurazioni su U1 e U2. | 10 · 20 |
| ER | **ER - Cancellazione di un singolo radiocomando**<br> | |
| EA | **EA - Cancellazione totale della memoria**<br><br>Richiede doppia conferma.<br>Premere ENTER per 2 secondi, rilasciare e premere per altri 2 secondi. | |

**C1, C2, C3, C4 - Selezione della funzione CH1, CH2, CH3, CH4 del radiocomando memorizzato**

- **NO** - Nessuna impostazione selezionata
- **1-3** - Comando di apertura
- **1-4** - Comando di chiusura
- **1-5** - Comando passo-passo
- **P3** - Comando di apertura parziale
- **LG** - Comando accensione/spegnimento luce di cortesia
- **1-9** - Comando di STOP

Se viene memorizzato un solo tasto CH (qualsiasi) del radiocomando, viene eseguito il comando di apertura o passo-passo.

Le opzioni (apertura) e (passo-passo) sono presenti in alternativa e sono dipendenti dalla selezione .

Se vengono memorizzati da due a quattro tasti CH dello stesso radiocomando, le funzioni abbinate di fabbrica ai tasti CH sono le seguenti:

- **CH1** = comando apertura/passo-passo
- **CH2** = comando apertura parziale
- **CH3** = comando accensione/spegnimento luce di cortesia
- **CH4** = comando di STOP

**RE - Impostazione di apertura della memoria da radiocomando**

- **OF** - Disabilitato
- **ON** - Abilitato. Quando abilitato ( ) si attiva la programmazione remota.

Per memorizzare nuovi radiocomandi, senza agire sul quadro elettronico, fare riferimento alle istruzioni dei radiocomandi stessi.

Fare attenzione che radiocomandi non desiderati non vengano memorizzati involontariamente.

**MS - Impostazione Retrocompatibilita con telecomandi di vecchia generazione GOL4**

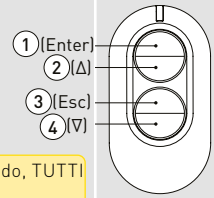
- **OF** - Compatibilita con telecomandi GOL4 e nuovi ZEN.
- **ON** - Compatibilita con telecomandi della serie ZEN.

Si consiglia l'utilizzo di = se sull'impianto sono utilizzati solo telecomandi della serie ZEN.

**RK - Navigazione menù tramite tastiera radiocomando**

- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

Con display spento digitare velocemente la sequenza di tasti ③③②④① dal radiocomando memorizzato che si intende utilizzare.
Assicurarsi che tutti i tasti CH siano memorizzati.




Durante la navigazione tramite tastiera radiocomando, TUTTI i radiocomandi memorizzati non sono attivi.

Per facilitare la visione e la regolazione, evitando la pressione continua del telecomando, premendo una volta il tasto UP o DOWN si avvia lo scorrimento lento dei parametri. La doppia pressione del tasto UP o DOWN avvia lo scorrimento veloce dei parametri.
Per fermare lo scorrimento premere ENTER. Per confermare la scelta del parametro premere nuovamente ENTER. Per testare l'eventuale nuova configurazione spegnere il display e dare un comando di apertura mediante il tasto ③. La navigazione tramite tastiera radiocomando si disabilita automaticamente dopo 4 minuti di inattività oppure impostando → .

**FQ - Selezione frequenza radio**

I parametri visibili dipendono dalla scheda di connettività remota (RCB) inserita (connettore J9).

- **NO** - Nessun RCB collegato
- **43** - Radio 433MHz (RCB50E o RCB100E collegati)
- **86** - Radio 868MHz (RCB50E o RCB100E collegati)

**VL - Blocco/sblocco della modalità vacanze**
I comandi radio trasmessi dai dispositivi a radiofrequenza (radiocomandi e tastiera radio digitale) sono disattivati.
- **ON** - Abilitazione modalità vacanze. Blocca tutti i radiocomandi (dispositivi a radiofrequenza)
- **OF** - Disabilitazione modalità vacanze. Sblocca tutti i radiocomandi (dispositivi a radiofrequenza)

Se abilitata, il display visualizza VL ogni volta che viene ricevuto un comando radio

**BT - Modalità Bluetooth®**
- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato

**WF - Impostazione della funzionalità WiFi (uso futuro)**
Serve per attivare o disattivare la funzionalità WiFi.
- **ON** - WiFi abilitato
- **OF** - WiFi disabilitato

L'abilitazione del WiFi aumenterà il consumo di energia; in questo caso si tenga presente che non è garantito il rispetto dei limiti di consumo in standby.

**WR - Richiesta di riavvio del dispositivo WiFi collegato (uso futuro)**
ENTER → 2"

Il parametro è presente solo se è collegato un dispositivo WiFi.

**MA - Mobile App gestione accessi**
Permette di visualizzare, concedere e resettare i permessi di accesso per la Mobile App:

**DITEC GATE CONNECT PRO**

Per visualizzare il tipo di accesso presente sull'operatore, premere brevemente ENTER:

ENTER →

Verrà visualizzato il tipo di accesso presente sull'operatore:
**00** – Nessun accesso
**01** – Accesso temporaneo (durata 1 ora)
**02** – Accesso con PIN
**03** – Accesso da cloud (per futura implementazione)

Se non è presente nessun permesso (MA = **00**), quando dall'App viene richiesto l'accesso temporaneo sul display lampeggerà il messaggio MA.
Confermare la richiesta, fino a quando non compare OK, tenendo premuto il tasto ENTER.

ENTER → 2"

Il valore di MA diventerà **01**. Premere eventualmente il tasto ESC per uscire dal menu.

Per impostare l'accesso tramite PIN seguire le istruzioni sulla Mobile App:

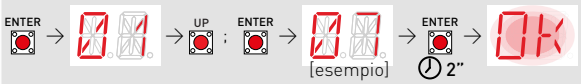
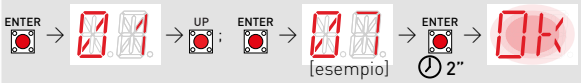
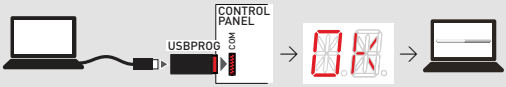
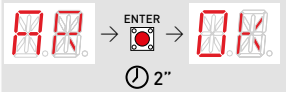
**DITEC GATE CONNECT**

RESET PERMESSI (versione per utente finale)
Premere ENTER per 2 secondi; il display lampeggia. Rilasciare e premere nuovamente per altri 2 secondi. Il valore di MA diventerà **00**.

ENTER 2" → ENTER 2" →

## Funzioni di diagnostica

Il menu consente di gestire tutti gli altri parametri utilizzati per i servizi aggiuntivi (contatori diagnostici, aggiornamento FW, risparmio energetico, ecc.).

| Parametro | Descrizione | Selezioni disponibili |
|---|---|---|
| SP | **SP - Impostazione della password**<br><br><br>La selezione è disponibile solamente con la password non impostata.<br>L'impostazione della password impedisce l'accesso alle selezioni ed alle regolazioni a personale non autorizzato. E' possibile annullare la password impostata selezionando la sequenza **JR1**= ON, **JR1**= OFF, **JR1**= ON. | |
| IP | **IP - Inserimento della password**<br><br><br>La selezione è disponibile solamente con la password non impostata.<br>Con password non inserita si accede in modalità visualizzazione indipendentemente dalla selezione effettuata con JR1.<br>Con password inserita si accede in modalità manutenzione. | |
| CU | **CU - Visualizzazione versione firmware quadro elettronico**<br><br><br>→ Release 1.1 (esempio) | |
| UP | **UP - Aggiornamento firmware**<br>Attiva il bootloader della scheda per aggiornare il firmware. Contattare il servizio post-vendita per ulteriori informazioni<br><br> | |
| AL | **AL - Contatore allarmi**<br>Permette di visualizzare in sequenza i contatori degli allarmi che si sono verificati almeno una<br>volta (codice allarme + numero eventi).<br>Con UP e DOWN è possibile scorrere tutti i contatori e visualizzare tutti gli allarmi registrati. | |
| AH | **AH - Cronologia allarmi**<br>Con UP e DOWN è possibile scorrere tutta la cronologia allarmi. Permette di visualizzare in sequenza gli allarmi che si sono verificati (fino ad un massimo di 20).Sul display vengono visualizzati, in maniera alternata, il numero e il codice dell'allarme. Il numero più alto corrisponde all'allarme più recente, quello più basso (0) all'allarme più vecchio. | |
| AR | **AR - Reset allarmi**<br>Resetta tutti gli allarmi in memoria (contatori e cronologia).<br><br><br>Al termine dell'installazione, si consiglia di cancellare gli allarmi in modo da facilitare i controlli futuri. | |

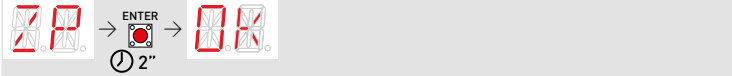
**CV - Visualizzazione contatore totale manovre**




**CP - Visualizzazione contatore parziale manovre**




ZP - Azzeramento contatore parziale manovre




Per un corretto funzionamento è consigliato azzerare il contatore parziale manovre:
- dopo ogni intervento di manutenzione;
- dopo ogni impostazione dell'intervallo allarme manutenzione.

**CA - Impostazione allarme manutenzione (impostazione di fabbrica - allarme disattivato: 0.0 00. 00)**

E' possibile impostare il numero di manovre desiderato (relativo al contatore parziale manovre) per la segnalazione dell'allarme manutenzione.

⚠ Al raggiungimento del numero di manovre impostato il display visualizza il messaggio di allarme .

**OA - Selezione modalita' di visualizzazione allarme manutenzione**

- **00** - Visualizzazione a display (messaggio di allarme )
- **01** - Visualizzazione su lampeggiante (ad automazione ferma effettua 4 lampeggi ripetendoli ogni ora) e a display (messaggio di allarme ).



CH - Visualizzazione contatore ore di alimentazione




BH - Visualizzazione contatore ora di alimentazione tramite batteria




SV - Salvataggio configurazione utente su modulo memoria del quadro elettronico






⚠ Se il display visualizza un lampeggiamento , il modulo di memoria potrebbe non essere installato

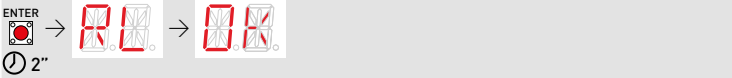
RC - Caricamento configurazione





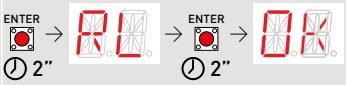

E' possibile caricare le configurazioni utente salvate in precedenza  e  sul modulo memoria del quadro elettronico.

RL - Caricamento ultima configurazione impostata




Il quadro elettronico salva automaticamente l'ultima configurazione impostata e la mantiene memorizzata nel modulo memoria.
In caso di guasto o sostituzione del quadro elettronico è possibile ripristinare l'ultima configurazione dell'automazione inserendo il modulo memoria caricando l'ultima configurazione impostata.

**EU - Cancellazione delle configurazioni utente e dell'ultima configurazione impostata presenti nel modulo memoria**




**IM - Visualizzazione corrente motore**

**TB - Visualizzazione permanente della temperatura interna del quadro elettronico [°C]**
- **ON** - Abilitato
- **OF** - Disabilitato



**TT - Visualizzazione delle temperature minime e massime registrate**
- premendo per 2 secondi i valori vengono azzerati
- valore minimo con punto destro attivo

**TF - Test finecorsa**

Quando i finecorsa sono configurati e attivi, vengono visualizzati solo / . Se i finecorsa sono attivi ma non configurati:
- **FA**= N.O. (entrambi i punti attivi)
- **FC**= NO (nessun punto attivo)



**BL - Visualizzazione del livello di tensione della batteria**

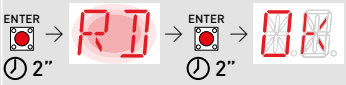
Questo parametro visualizza il livello di tensione della batteria:
- **Lo** - Automazione ferma. Il livello di tensione delle batterie è basso (< 22 V)
- **22** - Livello tensione batteria ⩾ 22 V e < 23 V
- **23** - Livello tensione batteria ⩾ 23 V e < 24 V
- **24** - Livello tensione batteria ⩾ 24 V e < 25 V
- **25** - Livello tensione batteria ⩾ 25 V e < 26 V
- **26** - Livello tensione batteria ⩾ 26 V e < 27 V
- **27** - Livello tensione batteria ⩾ 27 V e < 28 V
- **28** - Livello tensione batteria ⩾ 28 V



Il parametro è visibile nel menu solo se manca l'alimentazione principale e il kit batteria è collegato. In modalità batterie, in assenza di rete, la velocità dell'automazione è ridotta ad un max di 15 cm/s.

**EL - Livello di efficienza dell'automazione**
- Questo valore può servire per valutare la qualità meccanica del cancello e per capire se l'automazione scelta è adeguata. In caso di valori inferiori al 90%, si consiglia una manutenzione meccanica per ripristinare l'efficienza o l'adozione di un'automazione con prestazioni più elevate (per es. motore con potenza superiore).
- Durante l'uso normale, questo parametro indica l'efficienza dell'automazione, aggiornando in tempo reale il suo stato di degrado:
  - **90%-99%** - Alto livello di efficienza, automazione in ottime condizioni.
  - **50%-89%** - Livello di efficienza medio, le prestazioni iniziano a degradarsi.
  - **10%-49%** - Basso livello di efficienza, prestazioni degradate e manutenzione necessaria.

**RD - Reset impostazioni di fabbrica**



# 7. Segnalazioni visualizzabili nel display

## 7.1 Visualizzazione messaggi temporanei sicurezze

OM → 08 → 00 / OM → 08 → 00

| Display | Descrizione | Display | Descrizione |
|---|---|---|---|
|  | **1-2 - Comando abilitazione chiusura automatica** |  | **68 - Selezione del dispositivo collegato contemporaneamente ai morsetti 1-6 e 1-8** |
|  | **1-3 - Comando di apertura** |  | **1-6 - Sicurezza con arresto in apertura e in chiusura** |
|  | **1-4 - Comando di chiusura** |  | **S1. - Rilevazione battuta in chiusura** |
|  | **1-5 - Comando passo-passo** |  | **1-8 - Sicurezza con inversione in chiusura** |
|  | **P3 - Comando di apertura parziale** |  | **1-9 - Comando di STOP** |
|  | **4P - Comando di chiusura a uomo presente** |  | **3P - Comando di apertura a uomo presente** |
|  | **RX - Ricezione radio** (di un qualunque tasto memorizzato di un trasmettitore presente in memoria) |  | **S2. - Rilevazione battuta in apertura** |
|  | **RV - Ricezione radio rolling-code fuori sequenza** |  | **OO.- Raggiungimento limite di rilevamento ostacoli in apertura** |
|  | **NX - Ricezione radio** (di un qualunque tasto non memorizzato) |  | **OC. Raggiungimento limite di rilevamento ostacoli in chiusura** |

Con selezione: OM → 08 → 00 viene visualizzato anche alla ricezione di un comando di un trasmettitore non memorizzato.

| | | | |
|---|---|---|---|
|  | **EX - Ricezione radio rolling-code fuori sequenza** |  | **MQ - Manovra di acquisizione battute meccaniche in corso** |
|  | **EP - Ricezione radio non conforme alla configurazione dei parametri** 80 → 88 |  | **HT - Riscaldamento dei motori (funzione NIO) in corso** |
|  | **CX - Ricezione comando da scheda AUX** |  | **HS - Partenza forte NIO** |
|  | **JR1 - Variazione di stato del jumper JR1** |  | **FC. - Finecorsa di chiusura** |
|  | **VL - Abilita/disabilita modalità vacanza** I comandi radio trasmessi da dispositivi a radiofrequenza (radiocomandi e tastiera radio digitale) sono disattivati. |  | **FA. - Finecorsa di apertura** |
|  | **SW - Sportellino di sblocco aperto** Quando lo sportellino di sblocco viene chiuso, il quadro elettronico effettua un RESET (allarme XX). È possibile ignorare il reset tenendo premuti i tasti ESC + DOWN (3 secondi); smette di lampeggiare SW. | | |

Se si disabilita il RESET, assicurarsi di non spostare manualmente il cancello. Se si rientra nel menu, si riattiva il reset.

IP2473IT

## 7.2 Visualizzazione allarmi e anomalie

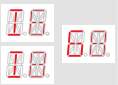
| Tipo allarme | Display | Descrizione | Intervento |
|---|---|---|---|
| Allarme meccanico |  | **M0 - Automazione non configurata** | Verificare la configurazione del parametro A0. |
| |  | **M3 - Automazione bloccata** | Verificare gli organi meccanici |
| |  | **M4 - Corto circuito motore** | Verificare il collegamento del motore |
| |  | **M8 - Corsa troppo lunga** | Verificare la cremagliera / catena di trasmissione |
| |  | **M9 - Corsa troppo corta** | Verificare manualmente che il cancello si muova liberamente |
| |  | **MB - Mancanza motore durante una manovra** | Verificare il collegamento del motore |
| |  | **MD - Funzionamento non regolare del finecorsa di apertura**<br>Se il finecorsa è configurato ma non trovato, dal punto di inizio decelerazione 0B ogni arresto è visto come ostacolo e segnalato con MD. | Verificare il collegamento del finecorsa di apertura |
| |  | **ME - Funzionamento non regolare del finecorsa di chiusura**<br>Se il finecorsa è configurato ma non trovato, dal punto di inizio decelerazione 0B ogni arresto è visto come ostacolo e segnalato con ME. | Verificare il collegamento del finecorsa di chiusura |
| |  | **MI - Rilevamento del quinto ostacolo consecutivo** | Verificare la presenza di ostacoli permanenti lungo la corsa dell'automazione |
| |  | **ML - Finecorsa invertiti** | Verificare il posizionamento e il collegamento dei finecorsa. Verificare inoltre il collegamento del motore |
| |  | **OD - Ostacolo in apertura** | Verificare la presenza di ostacoli lungo la corsa dell'automazione |
| |  | **OE - Ostacolo in chiusura** | Verificare la presenza di ostacoli lungo la corsa dell'automazione |
| |  | **OF - Automazione bloccata in apertura** | Verificare gli organi meccanici e l'eventuale presenza di ostacoli lungo la corsa dell'automazione. |
| |  | **OG - Automazione bloccata in chiusura** | Verificare gli organi meccanici e l'eventuale presenza di ostacoli lungo la corsa dell'automazione |
| Allarme impostazioni |  | **S6 - Errata impostazione test sicurezze** | Verificare la configurazione dei parametri 08, 09, 60. Se 60 → 64, 08 e 09 non possono essere P4 o 54. |

| | | | |
|---|---|---|---|
| Allarme interno quadro elettronico |  | **I5 - Tensione 0-1 mancante (regolatore di tensione guasto o cortocircuito accessori)** | Verificare che non ci sia un corto circuito nel collegamento 0-1. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **I6 - Tensione 0-1 eccessiva (regolatore di tensione guasto)** | Sostituire quadro elettronico |
| |  | **I7 - Errore parametro interno fuori dai limiti** | Eseguire un reset.<br>Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **I8 - Errore sequenza di programma** | Eseguire un reset.<br>Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IA - Errore parametro interno (EEPROM/ FLASH)** | Eseguire un reset.<br>Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IB - Errore parametro interno (RAM)** | Eseguire un reset.<br>Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IC - Errore time out manovra (>5 min o >7 min in acquisizione)** | Verificare manualmente che il cancello si muova liberamente. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IE - Guasto al circuito di alimentazione** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IM - Allarme MOSFET motore in corto circuito o sempre ON** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico.<br>Verificare le impostazioni / funzionamento di eventuali finecorsa |
| |  | **IO - Circuito di potenza motore interrotto (MOSFET motore aperto o sempre OFF)** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IR - Errore sul relé del motore** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IS - Errore test circuito lettura corrente motore** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico. |
| |  | **IU - Errore test circuito lettura tensione motore** | Eseguire un reset. Se il problema persiste sostituire il quadro elettronico |
| |  | **TH - Intervento protezione alta temperatura** | Non eseguire manovre. Se il problema persiste contattare il servizio assistenza |
| |  | **VH - Blocco automazione per alta temperatura** | Non eseguire manovre. Se il problema persiste contattare il servizio assistenza. |
| |  | **XX - Reset firmware comandato dalla pressione contemporanea dei tasti**  | |
| |  | **WD - Reset firmware non comandato** | |
| Allarme Alimentazione |  | **P0 - Mancanza tensione di rete** | Verificare che il quadro elettronico sia correttamente alimentato.<br>Verificare il fusibile di linea.<br>Verificare l'alimentazione di rete. |
| |  | **P1 - Tensione micro insufficiente** | Verificare che il quadro elettronico sia correttamente alimentato. |

| | | | |
|---|---|---|---|
| Radio operations alarm |  | **R0 - Inserimento di un modulo memoria contenente un numero di radiocomandi memorizzati superiore a 100**<br>L'impostazione avviene automaticamente R0 → MU → 20 | Per consentire il salvataggio delle configurazioni impianto sul modulo memoria, cancellare alcuni radiocomandi memorizzati e portare il totale ad un numero inferiore a 100. Impostare R0 → MU → 10 |
| |  | **R3 - Modulo di memoria non rilevato** | Inserire un modulo di memoria |
| |  | **R4 - Modulo di memoria non compatibile con il quadro elettronico** | Inserire un modulo di memoria compatibile |
| |  | **R5 - Mancanza di comunicazione seriale con il modulo di memoria** | Sostituire il modulo memoria |
| |  | **R6 - Inserimento di un modulo di memoria specifico per collaudo** | |
| |  | **RV - Inserimento schede radio ad innesto** | |
| Allarme Batteria |  | **B0 - Batteria quasi scarica** | Verificare la tensione della batteria.<br>Sostituire la batteria |
| Allarme Accessori |  | **A0 - Test sensore di sicurezza sul contatto 6 fallito** | Verificare il corretto funzionamento del dispositivo GOPAV<br>Se la scheda aggiuntiva GOPAV non è inserita, verificare che il test sicurezza sia disabilitato |
| |  | **A1 - Test sensore di sicurezza sui contatti 6 e 8 contemporanei fallito** | Verificare il cablaggio ed il corretto funzionamento del sensore di sicurezza |
| |  | **A3 - Test sensore di sicurezza sul contatto 8 fallito** | Verificare il corretto funzionamento del dispositivo GOPAV<br>Se la scheda aggiuntiva GOPAV non è inserita, verificare che il test sicurezza sia disabilitato |
| |  | **A7 - Errato collegamento del contatto 9 al morsetto 41** | Verificare il corretto collegamento tra morsetto 1 e 9 |
| |  | **A9 - Sovraccarico su uscita +LP-** | Verificare il corretto funzionamento del dispositivo collegato all'uscita +LP- |

La visualizzazione di allarmi e anomalie avviene con qualsiasi selezione di visualizzazione effettuata.
La segnalazione dei messaggi di allarme ha la priorità su tutte le altre visualizzazioni.

# 8. Ricerca guasti

| Problema | Possibile causa | Segnalazione Allarme | Intervento |
|---|---|---|---|
| | | | |
| Il quadro elettrico non si accende | Mancanza di alimentazione | | Verificare il cavo di alimentazione e i relativi cablaggi |
| | | | |
| L'automazione non apre o non chiude | Manca alimentazione | | Verificare cavo alimentazione |
| | Accessori in corto circuito |  | Scollegare tutti gli accessori dai morsetti 0-1 (deve essere presente tensione 24 V ⎓ e ricollegarli uno alla volta. Contattare Servizio Assistenza. |
| | Fusibile di linea bruciato | | Sostituire il fusibile |
| | I contatti di sicurezza sono aperti |  | Verificare che i contatti di sicurezza siano correttamente chiusi (N.C.) |
| | I contatti di sicurezza non sono collegati correttamente oppure la costa di sicurezza autocontrollata non funziona correttamente |  | Verificare i collegamenti ai morsetti 6-8 del quadro elettronico e i collegamenti alla costa di sicurezza autocontrollata |
| | Le fotocellule sono attivate |  | Verificare la pulizia e il corretto funzionamento delle fotocellule |
| | La chiusura automatica non funziona | | Dare un qualsiasi comando. Se il problema persiste contattare il Servizio Assistenza |
| | Guasto al motore |  | Verificare il collegamento del motore, se il problema persiste contattare il Servizio Assistenza |
| | Guasto meccanico |  | Verificare la cremagliera e la catena di trasmissione e/o gli organi meccanici |
| | Microinterruttore di sblocco aperto |  | Verificare la corretta chiusura dello sportello e il contatto del microinterruttore |
| | Guasto al quadro elettronico |  | Contattare il Servizio Assistenza |
| | I finecorsa sono entrambi attivi |  | Verificare il collegamento dei finecorsa |

IP2473IT

| Problema | Possibile causa | Segnalazione Allarme | Intervento |
|---|---|---|---|
| Le sicurezze esterne non intervengono | Collegamenti errati tra fotocellule e quadro elettronico | | Verificare la visualizzazione di [illegible] / [illegible].<br>Collegare i contatti di sicurezza N.C. in serie tra loro e rimuovere gli eventualivi ponticelli presenti sulla morsettiera del quadro elettronico<br>Verificare l'impostazione di [illegible] → [illegible] e [illegible] → [illegible]. |
| L' automazione apre/chiude per un breve tratto e poi si ferma | Sono presenti attriti | [illegible] [illegible] [illegible] | Verificare manualmente che l'automazione si muova liberamente, verificare la regolazione di [illegible] / [illegible].<br>Contattare Servizio Assistenza |
| Il radiocomando ha poca portata e non funziona con automazione in movimento | La trasmissione radio è ostacolata da strutture metalliche e muri in cemento armato | | Installare l'antenna all'esterno<br>Sostituire le batterie dei trasmettitori |
| Il comando radio non funziona | Modulo memoria mancante oppure modulo memoria errato | [illegible] [illegible] [illegible] | Spegnere l'automazione e inserire il modulo memoria corretto<br>Verificare la corretta memorizzazione dei trasmettitori sulla radio incorporata.<br>In caso di guasto del ricevitore radio incorporato al quadro elettronico é possibile prelevare i codici dei radiocomandi estraendo il modulo memoria. |
| Il lampeggiante non funziona | Fili lampeggiante staccati o in corto | [illegible] | Verificare i collegamenti.<br>Se il problema persiste contattare il Servizio Assistenza. |

# 9. Piano di manutenzione ordinaria

Effettuare le seguenti operazioni e verifiche ogni 6 mesi, in base all'intensità di utilizzo dell'automazione.

Togliere alimentazione 230 V~ :

- Pulire e lubrificare, con grasso neutro le parti in movimento.
- Verificare la tenuta dei punti di fissaggio.
- Controllare il buono stato dei collegamenti elettrici.

Ridare alimentazione 230 V~ :

- Verificare le regolazioni di forza.
- Controllare il corretto funzionamento di tutte le funzioni di comando e sicurezza (fotocellule).
- Controllare il corretto funzionamento del sistema di sblocco.
- Se presenti, verificare il funzionamento delle batterie (in continuità) , togliendo alimentazione ed effettuando alcune manovre in successione. Al termine ricollegare l'alimentazione 230 V~.

Per le parti di ricambio fare riferimento al listino ricambi.

Ditec brand è proprietà di ASSA ABLOY. Tutti i diritti relativi a questo materiale sono di proprietà esclusiva di ASSA ABLOY Entrance Systems AB. Sebbene i contenuti di questa pubblicazione siano stati redatti con la massima cura, ASSA ABLOY Entrance Systems AB non può assumersi alcuna responsabilità per danni causati da eventuali errori o omissioni in questa pubblicazione. Ci riserviamo il diritto di apportare eventuali modifiche senza preavviso. Copie, scansioni, ritocchi o modifiche sono espressamente vietate senza un preventivo consenso scritto di ASSA ABLOY Entrance Systems AB.

Il simbolo del cassonetto barrato indica che il prodotto non può essere eliminato con i comuni rifiuti domestici. Il prodotto deve essere riciclato nel rispetto delle norme ambientali locali per lo smaltimento dei rifiuti. Separando un prodotto contrassegnato da questo simbolo dai rifiuti domestici, si aiuterà a ridurre il volume dei rifiuti destinati agli inceneritori o alle discariche, minimizzando così qualsiasi possibile impatto negativo sulla salute umana e sull'ambiente.

**ASSA ABLOY Entrance Systems AB**
Lodjursgatan 10
SE-261 44, Landskrona
Sweden
© ASSA ABLOY