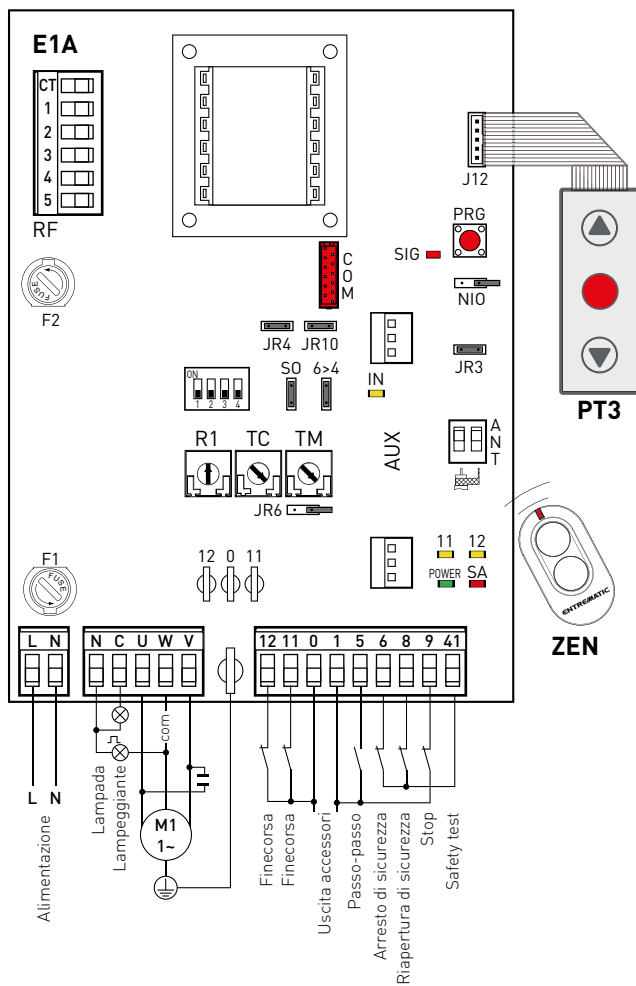


Ditec E1A

Ditec

Manuale di installazione quadro elettronico per automazioni 230 V~ a un motore con radio incorporata.



IP2045IT

Manuale Tecnico

Indice

Argomento		Pagina
1.	Avvertenze generali per la sicurezza	6
2.	Dichiarazione di conformità CE	7
3.	Dati tecnici	7
3.1	Applicazioni	7
4.	Comandi	8
4.1	Costa di sicurezza autocontrollata	9
5.	Uscite ed accessori	10
6.	Regolazioni	11
6.1	Trimmer	11
6.2	Dip-switch	12
6.3	Jumper	12
6.4	Segnalazioni	13
7.	Radio	14
8.	Avviamento	15
9.	Ricerca guasti	16
10.	Esempio di applicazione per automazioni per cancelli e portoni scorrevoli	17
11.	Esempio di applicazione per automazioni in parallelo	18
12.	Esempio di applicazione per barriere	19
13.	Esempio di applicazione per serrande	19
14.	Esempio di applicazione per porte sezionali	20

Legenda



Questo simbolo indica istruzioni o note relative alla sicurezza a cui prestare particolare attenzione.



Questo simbolo indica informazioni utili al corretto funzionamento del prodotto.

1. Avvertenze generali per la sicurezza



La mancata osservanza delle informazioni contenute nel presente manuale può dare luogo a infortuni personali o danni all'apparecchio.

Conservate le presenti istruzioni per futuri riferimenti

Il presente manuale di installazione è rivolto esclusivamente a personale qualificato.

L'installazione, i collegamenti elettrici e le regolazioni devono essere effettuati nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti.

Leggere attentamente le istruzioni prima di iniziare l'installazione del prodotto. Una errata installazione può essere fonte di pericolo.



I materiali dell'imballaggio (plastica, polistirolo, ecc.) non vanno dispersi nell'ambiente e non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto potenziali fonti di pericolo.

Prima di iniziare l'installazione verificare l'integrità del prodotto.

Non installare il prodotto in ambiente e atmosfera esplosivi: presenza di gas o fumi infiammabili costituiscono un grave pericolo per la sicurezza.



I dispositivi di sicurezza (fotocellule, coste sensibili, stop di emergenza, ecc.) devono essere installati tenendo in considerazione: le normative e le direttive in vigore, i criteri della Buona Tecnica, l'ambiente di installazione, la logica di funzionamento del sistema e le forze sviluppate dall'automazione.

Prima di collegare l'alimentazione elettrica accertarsi che i dati di targa siano rispondenti a quelli della rete di distribuzione elettrica. Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm.

Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati.

Quando richiesto, collegare l'automazione ad un efficace impianto di messa a terra eseguito come indicato dalle vigenti norme di sicurezza.

Durante gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di aprire il coperchio per accedere alle parti elettriche.



La manipolazione delle parti elettroniche deve essere effettuata munendosi di bracciali conduttivi antistatici collegati a terra. Il costruttore della motorizzazione declina ogni responsabilità qualora vengano installati componenti incompatibili ai fini della sicurezza e del buon funzionamento.

Per l'eventuale riparazione o sostituzione dei prodotti dovranno essere utilizzati esclusivamente ricambi originali.

1.1 Avvertenze di installazione

Fissare il quadro elettrico in modo permanente. Effettuare il passaggio dei cavi nel lato inferiore del contenitore.

Se accessibili, bloccare i cavi mediante opportuni pressacavi (non di nostra fornitura). Mantenere separati di almeno 8 mm i conduttori di linea e motore dai conduttori comandi nei punti di connessione alle morsettiere (per esempio con fascette).

Collegare insieme i conduttori di protezione (colore giallo/verde) della linea e dei motori mediante il morsetto in dotazione.

Al termine dell'installazione richiudere il contenitore.

2. Dichiarazione CE di conformità

Il fabbricante ASSA ABLOY ES AB con sede in Lodjurskatan 10, SE-261 44 Landskrona, Sweden dichiara che il quadro elettronico tipo Ditec E1A è conforme alle condizioni delle seguenti direttive CE:

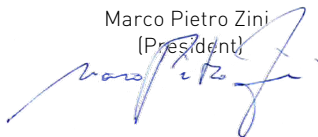
Direttiva EMC 2004/108/CE;

Direttiva bassa tensione 2006/95/CE.

Direttiva R&TTE 1999/5/CE

Landskrona, 29-01-2013

Marco Pietro Zini
(President)



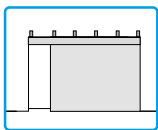
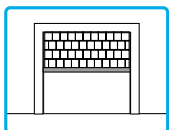
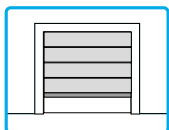
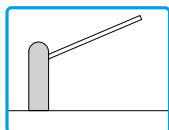
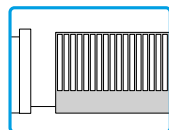
3. Dati tecnici

	Ditec E1A	Ditec E1AJ
Alimentazione	230 V~ 50 Hz	120 V~ 60 Hz
Fusibile F1	F6,3A F8A con NIO=OFF	F6,3A
Fusibile F1 (QIK4E)	F1,6A	F1,6A
Fusibile F2	/	F6,3A
Uscita motore	230 V~ 5A max	120 V~ 6,3A max
Alimentazione accessori	24 V~ 0,5 A	24 V~ 0,5 A
Temperatura	-20 °C - +55 °C	-20 °C - +55 °C
Grado di protezione	IP55	IP55
Frequenza radio	433,92 MHz	433,92 MHz
Trasmettitori memorizzabili	200	200



NOTA: la garanzia di funzionamento e le prestazioni dichiarate si ottengono solo con accessori e dispositivi di sicurezza Ditec.

3.1 Applicazioni



4. Comandi



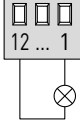
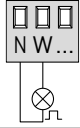
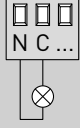
ATTENZIONE: ponticellare tutti i contatti N.C. se non utilizzati. I morsetti con numero uguale sono equivalenti.

Comando		Funzione	Descrizione
1 — 5	N.O.	PASSO PASSO CON CHIUSURA AUTOMATICA	Con DIP1=OFF e TC<MAX la chiusura del contatto attiva una manovra di apertura o chiusura in sequenza: apre-stop-chiude-apre. NOTA: lo stop non è permanente ma della durata impostata da TC.
		PASSO PASSO SENZA CHIUSURA AUTOMATICA	Con DIP1=OFF e TC=MAX la chiusura del contatto attiva una manovra di apertura o chiusura in sequenza: apre-stop-chiude-apre.
		APERTURA CON CHIUSURA AUTOMATICA	Con DIP1=ON e TC<MAX la chiusura del contatto attiva la manovra di apertura.
		APERTURA SENZA CHIUSURA AUTOMATICA	Con DIP1=ON e TC=MAX la chiusura del contatto attiva la manovra di apertura. Se 6→4=ON, ad automazione ferma, il contatto 1-5 effettua anche la manovra di chiusura. Se 6→4=OFF, la manovra di chiusura viene eseguita dal contatto 1-6.
1 — 6	N.O.	CHIUSURA	Con 6→4=OFF la chiusura del contatto attiva la manovra di chiusura.
41 — 6	N.C.	SICUREZZA IN APERTURA	L'apertura del contatto di sicurezza arresta e impedisce ogni movimento.
41 — 8	N.C.	SICUREZZA DI INVERSIONE	L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'inversione del movimento (riapertura) durante la fase di chiusura.
1 — 9	N.C.	STOP	L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'arresto del movimento.
		ARRESTO DI EMERGENZA	Per ottenere un arresto di emergenza [ad esempio mediante l'apposito pulsante rosso] collegare i comandi di apertura e chiusura al morsetto 9 anziché 1 (9-5, 9-6).
1 — 9	N.O.	COMANDO A UOMO PRESENTE	L'apertura permanente del contatto di sicurezza abilita la funzione a uomo presente. In questa condizione, i comandi di apertura (1-5) e di chiusura (1-6) funzionano solo se mantenuti premuti, al loro rilascio l'automazione si ferma. Le eventuali sicurezze presenti e la chiusura automatica sono disabilitati.
0 — 11	N.C.	FINECORSA CHIUDE	Con DIP2=OFF l'apertura del contatto arresta il movimento dell'automazione in fase di chiusura. Con DIP2=ON l'apertura del contatto arresta il movimento dell'automazione in fase di apertura. In alternativa si può collegare il finecorsa ai faston 0-11 (in questo caso i morsetti 0-11 non devono essere ponticellati).
0 — 11	N.O.	FINECORSA PROSSIMITÀ CHIUDE	Durante la manovra di chiusura, in caso di rilevamento ostacolo prima dell'intervento del finecorsa di prossimità, l'anta riapre; dopo l'intervento del finecorsa di prossimità, l'anta si arresta sulla battuta meccanica di chiusura.
0 — 12	N.C.	FINECORSA APRE	Con DIP2=OFF l'apertura del contatto arresta il movimento dell'automazione in fase di apertura. Con DIP2=ON l'apertura del contatto arresta il movimento dell'automazione in fase di chiusura. In alternativa si può collegare il finecorsa ai faston 0-12 (in questo caso i morsetti 0-12 non devono essere ponticellati).
0 — 12	N.O.	FINECORSA PROSSIMITÀ APRE	Durante la manovra di apertura, in caso di rilevamento ostacolo prima dell'intervento del finecorsa di prossimità, l'anta si ferma con manovra di disimpegno; dopo l'intervento del finecorsa di prossimità, l'anta si arresta sulla battuta meccanica di apertura.

4.1 Costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2 o GOPA-VRS

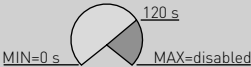
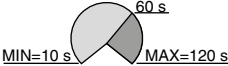
Comando	Funzione	Descrizione
	SAFETY TEST	Inserire il dispositivo SOFA1-SOFA2 o GOPAVRS nella apposita sede per schede ad innesto AUX. Il morsetto 41 attiva un test della costa di sicurezza prima di ogni manovra. Se il test fallisce il led SA lampeggia e il test viene ripetuto.
1 ——— 6	N.C.	SICUREZZA IN APERTURA Collegare il contatto di uscita del dispositivo SOFA1-SOFA2 ai morsetti 1-6 del quadro elettronico (in serie al contatto di uscita della fotocellula, se presente).
1 ——— 8	N.C.	SICUREZZA DI INVERSIONE Collegare il contatto di uscita del dispositivo SOFA1-SOFA2 ai morsetti 1-8 del quadro elettronico (in serie al contatto di uscita della fotocellula, se presente). ATTENZIONE: per ottenere un intervento rapido della costa di sicurezza, collegarla al contatto 1-6.

5. Uscite e accessori

Uscita	Valore - Accessori	Descrizione
	24 V~ 0,5 A	Alimentazione accessori. Uscita per alimentazione accessori esterni comprese lampade stato automazione.
AUX	SOFA1-SOFA2 GOPAV	Il quadro elettronico è provvisto di una sede per schede ad innesto. Il funzionamento della scheda ad innesto è selezionabile mediante DIP1. ATTENZIONE: l'inserimento e l'estrazione della scheda ad innesto devono essere effettuati in assenza di alimentazione.
	24 V~ 3 W	Lampada automazione aperta. Solo con finecorsa 0-11 (N.C.) collegato e DIP2=OFF, la luce si spegne quando l'automazione è chiusa.
	QIKLUX 24 V~ 120 mA max	Lampada automazione chiusa. Con DIP2=ON, la luce si spegne quando l'automazione è aperta.
	24 V~ 3 W	Lampada automazione chiusa. Solo con finecorsa 0-12 (N.C.) collegato e DIP2=OFF la luce si spegne quando l'automazione è aperta.
	QIKLUX 24 V~ 120 mA max	Lampada automazione aperta. Con DIP2=ON, la luce si spegne quando l'automazione è chiusa.
	230 V~ 5 A 120 V (E1AJ)	Motore 1 (M1). Il morsetto W va collegato al comune delle fasi motore. Il condensatore va collegato tra le fasi U e V.
	LAMP 230 V~ 25 W 120 V~ (E1AJ)	Lampeggiante. Il lampeggiante si attiva contemporaneamente alla manovra di apertura e chiusura.
	LUXK7 230 V~ 60 W 120 V~ (E1AJ)	Luce di cortesia interna all'automazione scorrevole CROSS. Si attiva per 180 s al ricevimento di ogni comando di apertura (totale o parziale) o di chiusura.  ATTENZIONE: usare cavo in doppio isolamento
	230 V~ 100 W 120 V~ (E1AJ)	Luce di cortesia esterna all'automazione. Si attiva per 180 s al ricevimento di ogni comando di apertura (totale o parziale) o di chiusura.  ATTENZIONE: usare cavo in doppio isolamento
J12 		Pulsantiera a membrana (PT3). Attiva la manovra di apertura. NOTA: per attivare la manovra di chiusura collegare il connettore della pulsantiera a J12 ruotato di 180°.
		Pulsantiera a membrana (PT3). Provoca l'arresto del movimento.
		Pulsantiera a membrana (PT3). Attiva la manovra di chiusura. NOTA: per attivare la manovra di apertura collegare il connettore della pulsantiera a J12 ruotato di 180°.

6. Regolazioni

6.1 Trimmer

Trimmer	Descrizione
R1 	Regolazione spinta sugli ostacoli. Il quadro elettronico è dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo durante la manovra di apertura arresta il movimento, mentre durante la manovra di chiusura arresta o inverte il movimento. Con R1=MIN si ha la massima sensibilità agli ostacoli (spinta minima). Con R1=MAX la funzione di rilevamento è disabilitata (spinta massima).
TC 	Regolazione tempo di chiusura automatica. Da 0 a 120 s. Con TC=MAX la chiusura automatica è disabilitata. Il conteggio inizia da automazione ferma per il tempo impostato da TC. Con DIP3=OFF, dopo l'intervento di una sicurezza [1-6, 41-6, 1-8, 41-8], il conteggio inizia al rilascio della sicurezza stessa (ad esempio dopo il passaggio attraverso le fotocellule), e dura per la metà del tempo impostato con TC (50%). NOTA: con DIP3=OFF e 6→4=OFF la chiusura automatica è immediata. Con DIP3=ON il conteggio inizia ad automazione aperta e dura per tutta la durata del tempo impostato con TC (100%). NOTA: dopo l'attivazione del comando di stop, alla richiusura del contatto 1-9, la chiusura automatica si abilita solo dopo un comando di apertura o passo-passo.
TM 	Regolazione tempo di manovra. Da 10 a 120 s. NOTA: in presenza di finecorsa N.C. impostare TM=MAX.
RF 	Regolazione forza. Regola la tensione fornita al motore (CT-1=MIN / CT-5=MAX).  ATTENZIONE: scollegare l'alimentazione prima di effettuare la regolazione.

6.2 Dip-switch

DIP	Descrizione	OFF 	ON 
DIP1	Modalità radio.	Passo-passo.	Apertura.
DIP2	Selezione senso di marcia	Apertura verso destra.	Apertura verso sinistra.
DIP3	Rinnovo tempo chiusura automatica.	50% Immediato se 6→4=OFF. NOTA: si consiglia di impostare DIP3=OFF e 6→4=OFF per la richiusura immediata delle barriere.	100% NOTA: si consiglia di impostare DIP3=ON per porte basculanti, sezionali e ingressi condominiali.
DIP4	Stato dell'automazione all'accensione. Indica come il quadro elettronico considera l'automazione al momento dell'accensione.	Aperto. Se DIP1=OFF il primo comando 1-5 effettua la chiusura. Se DIP1=ON il primo comando 1-5 effettua l'apertura. NOTA: in presenza di finecorsa si consiglia di impostare DIP4=OFF.	Chiuso. Il primo comando 1-5 effettua l'apertura. NOTA: la chiusura automatica non sarà il primo comando, anche se abilitata. NOTA: se non viene usata la chiusura automatica si consiglia di impostare DIP4=ON.

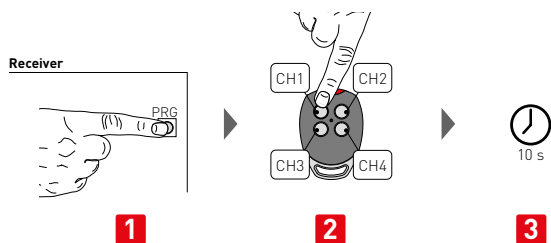
6.3 Jumper

Jumper	Descrizione	OFF 	ON 
JR3	Ricevitore radio incorporato	Disabilitato	Abilitato
JR4	Riduzione oltrecorsa. Riduce lo spazio di oltrecorsa dell'anta.	Disabilitato. NOTA: impostare JR4=OFF se il motore è provvisto di elettrofreno.	Abilitato. NOTA: si consiglia di impostare JR4=ON se l'anta effettua un'eccessiva oltrecorsa.
JR6	Tipologia applicazione.	Cancello scorrevole.	Altre applicazioni.
JR10	Partenza massima forza	Disabilitato. Il motore parte alla tensione impostata con RF.	Abilitato. Il motore parte alla massima tensione per 1 s.
NIO	Sistema elettronico antigelo. Mantiene l'efficienza dei motori anche a basse temperature ambiente. NOTA: per un corretto funzionamento il quadro elettronico deve essere alla stessa temperatura ambiente dei motori.	Abilitato. ATTENZIONE: non utilizzare con E1AJ.	Disabilitato.
S0	Funzionamento sicurezza di inversione.	Ad automazione ferma, se i contatti 1-8 o 41-8 sono aperti, è possibile attivare la manovra di apertura. NOTA: dopo l'intervento del finecorsa di prossimità chiude l'apertura del contatto di sicurezza 1-8, 41-8 provoca lo STOP durante la fase di chiusura.	Ad automazione ferma, se i contatti 1-8 o 41-8 sono aperti, viene impedita qualsiasi manovra.
6→4	Funzionamento comando 1-6	Chiusura	Stop

6.4 Segnalazioni

LED	Acceso	Lampeggiante
POWER 	Presenza di alimentazione 24 V=.	/
SA 	Indica che almeno uno dei contatti di sicurezza è aperto.	 Fallimento del test di sicurezza (morsetto 41).
		Conteggio manovre effettuate (solo all'accensione del quadro elettronico):  = 1000 manovre  = 10000 manovre
IN 	Si accende ad ogni comando e ad ogni variazione di dip-switch e jumper.	/
11 	Indica che il contatto del finecorsa 0-11 é aperto.	/
12 	Indica che il contatto del finecorsa 0-12 é aperto.	/
SIG 	Si accende durante la fase di ricezione radio o memorizzazione trasmettitori	Indica la mancanza del modulo memoria

7. Radio



Il quadro elettronico è dotato di un ricevitore radio con frequenza 433,92 MHz.

L'antenna è costituita da un filo rigido di lunghezza 173 mm collegato al morsetto ANT.

E' possibile aumentare la portata della radio collegando l'antenna presente nei lampeggianti oppure installando l'antenna accordata BIXAL.

NOTA: per collegare l'antenna esterna al quadro elettronico utilizzare un cavo coassiale RG58 (max 10 m).

Verificare che il modulo memoria sia inserito nel connettore COM.

Nel modulo memoria possono essere memorizzati fino a 200 radiocomandi.

ATTENZIONE: se non viene utilizzato il ricevitore radio presente sul quadro elettronico, impostare JR3=OFF e rimuovere il modulo memoria.

Memorizzazione trasmettitori:

- premere il pulsante PRG presente sul ricevitore radio o sul quadro elettronico, il led segnalazione SIG si accende;
- effettuare una trasmissione premendo i tasti CH che si desidera memorizzare del radiocomando (entro la portata del ricevitore radio). Il radiocomando viene così memorizzato. Durante questa fase il led segnalazione SIG lampeggia. Quando il led segnalazione SIG torna acceso è possibile abilitare un nuovo radiocomando. Abilitare tutti i nuovi radiocomandi effettuando una trasmissione come indicato;
- l'uscita dalla procedura avviene in modo automatico dopo 10 s dall'ultima trasmissione oppure premendo nuovamente il tasto PRG (il led segnalazione SIG si spegne).

Possono essere memorizzati da uno a quattro tasti CH dello stesso radiocomando:

- se viene memorizzato un solo tasto CH (qualsiasi) del radiocomando, viene eseguito il comando 1-5 (passo-passo/apertura);
- se vengono memorizzati da due a quattro tasti CH dello stesso radiocomando, le funzioni abbinati ai tasti CH sono le seguenti:
 - CH1 = comando 1-5 passo-passo/apertura;
 - CH2 = comando di apertura parziale, provoca l'apertura dell'automazione per circa 1 m;
 - CH3 = comando accensione/spegnimento luce di cortesia;
 - CH4 = comando di arresto, equivalente al comando 1-9 impulsivo.

Cancellazione trasmettitori:

- tenere premuto per 3 s il pulsante PRG, il led SIG comincia a lampeggiare;
- per cancellare tutti i radiocomandi dalla memoria premere nuovamente per 3 s il pulsante PRG;
- per cancellare un singolo radiocomando, premere uno dei tasti CH precedentemente memorizzati del radiocomando che si desidera cancellare;
- la cancellazione viene confermata dal lampeggio veloce del led SIG.

In caso di sostituzione del quadro elettronico, il modulo memoria in uso può essere inserito nel nuovo quadro elettronico.



ATTENZIONE: l'inserimento e l'estrazione del modulo memoria devono essere effettuati in assenza di alimentazione.



Per maggiori informazioni consultare il manuale d'uso dei radiocomandi serie GOL.

8. Avviamento

- Ponticellare i contatti di sicurezza N.C.
- Prima di procedere all'avviamento verificare il tipo di applicazione scelta (vedi jumper JR6).
- Se si collegano i finecorsa, devono essere regolati in modo da intervenire in prossimità dell'arresto meccanico di apertura e di chiusura. Impostare TM=MAX.

NOTA: i finecorsa devono rimanere premuti sino al completamento della manovra.

- Se non si collegano i finecorsa ponticellare i morsetti 0-11 e 0-12 e impostare TM a metà.
- Impostare TC=MAX. Impostare RF=CT-3 e R1 a metà.
- Impostare con DIP2 il senso di marcia.
- Dare alimentazione.



ATTENZIONE: Le manovre avvengono senza sicurezze.

- Dare dei comandi di apertura e chiusura e verificare il corretto funzionamento dell'automazione e la corretta regolazione dei finecorsa (se presenti).

NOTA: se si utilizzano fermi meccanici per l'arresto della corsa dell'automazione o finecorsa di prossimità con contatto N.O. regolare il trimmer TM in modo da ottenere un tempo di manovra 2-3 s maggiore del tempo effettivamente impiegato dall'automazione.

- Collegare i dispositivi di sicurezza (rimuovendo i relativi ponticelli) e verificarne il corretto funzionamento.
- Se desiderato, regolare la chiusura automatica mediante il trimmer TC.
- Impostare RF nella posizione che assicuri il buon funzionamento dell'automazione e la sicurezza dell'utente in caso d'urto.
- Impostare con R1 la spinta sugli ostacoli.

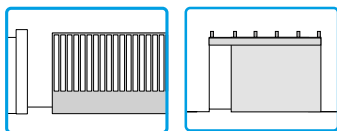
NOTA: verificare che le forze operative delle ante siano conformi a quanto richiesto dalle norme EN12453-EN12445.

- Collegare eventuali altri accessori e verificarne il funzionamento.
- Terminati l'avviamento e le verifiche richiudere il contenitore.

9. Ricerca guasti

Problema	Possibile causa	Intervento
L'automazione non apre e non chiude.	Manca alimentazione. (led POWER spento).	Verificare che il quadro elettrico sia correttamente alimentato.
	Accessori in corto circuito (led POWER spento).	Scollegare tutti gli accessori dai morsetti 0-1 (deve essere presente tensione 24 V=) e ricollegarli uno alla volta.
	Fusibile di linea bruciato (led POWER spento).	Sostituire il fusibile.
	I contatti di sicurezza sono aperti. (led SA acceso).	Verificare che i contatti di sicurezza siano correttamente chiusi (N.C.).
	I contatti di sicurezza non sono collegati correttamente oppure la costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2 non funziona correttamente (led SA lampeggiante).	Verificare i collegamenti ai morsetti 6-8 del quadro elettronico e i collegamenti alla costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2.
	Microinterruttore di sblocco aperto. (led 11 e 12 accesi).	Verificare la corretta chiusura dello sportello e il contatto del microinterruttore.
	La termica del motore è aperta.	Verificare che ci sia continuità tra le fasi U-W-V del motore scollegato dal quadro elettronico.
	Il comando radio non funziona.	Verificare la corretta memorizzazione dei trasmettitori sulla radio incorporata.
L'automazione apre ma non chiude.	Il comando radio non funziona. (led SIG lampeggiante)	Modulo di memoria BIXMR2 mancante.
	I contatti di sicurezza sono aperti. (led SA acceso).	Verificare che i contatti di sicurezza siano correttamente chiusi (N.C.).
	I contatti di sicurezza non sono collegati correttamente oppure la costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2 non funziona correttamente (led SA lampeggiante).	Verificare i collegamenti ai morsetti 6-8 del quadro elettronico e i collegamenti alla costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2.
	Le fotocellule sono attivate. (led SA acceso).	Verificare la pulizia e il corretto funzionamento delle fotocellule.
L'automazione ha poca forza e non inverte il movimento.	La chiusura automatica non funziona.	Verificare che il trimmer TC non sia impostato al max.
	Il condensatore del motore ha un valore di capacità errato.	Sostituire il condensatore del motore.
Le sicurezze esterne non intervengono.	Collegamenti errati tra fotocellule e quadro elettronico.	Collegare i contatti di sicurezza N.C. in serie tra loro ed eliminare gli eventuali ponticelli presenti sulla morsettiera del quadro elettronico.
Il radiocomando ha poca portata e non funziona con automazione in movimento.	La trasmissione radio è ostacolata da strutture metalliche e muri in cemento armato.	Installare l'antenna all'esterno. Sostituire le batterie dei trasmettitori.

10. Esempio di applicazione per cancelli e portoni scorrevoli



Quando il quadro elettronico viene usato in applicazioni per automazioni scorrevoli, impostare:

- JR6=OFF;
- TM=MAX;
- selezionare il corretto senso di apertura mediante il DIP2.

(Esempio 1). Collegare i contatti N.C. dei finecorsa di apertura e chiusura ai faston 12-0-11;

oppure

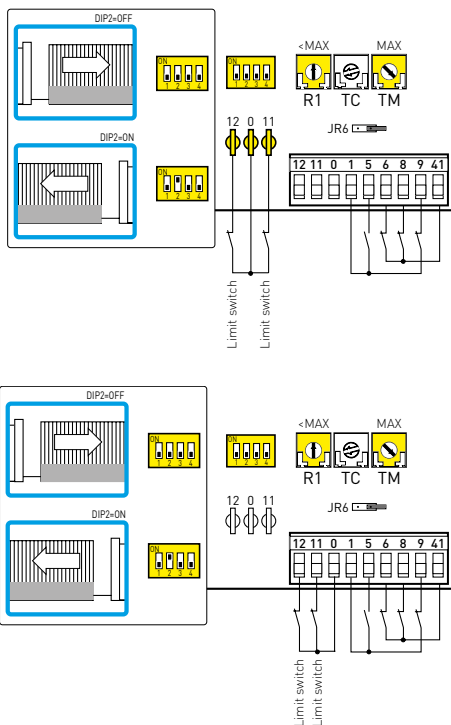
(Esempio 2). Collegare i contatti N.C. dei finecorsa di apertura e chiusura ai morsetti 0-11-12.

Con questi collegamenti, l'anta si ferma quando intervengono i finecorsa.

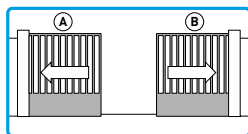
In caso di rilevamento ostacolo, durante la manovra di apertura l'anta si ferma con manovra di disimpegno, durante la manovra di chiusura l'anta riapre.



NOTA: nel caso di utilizzo della costa di sicurezza autocontrollata SOFA1-SOFA2 effettuare i collegamenti indicati al paragrafo 4.1.



11. Esempio di automazioni in parallelo



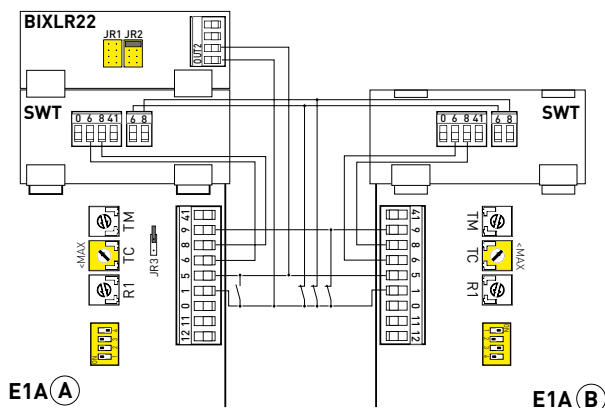
E' possibile comandare due automazioni [A] e [B] in parallelo, facendo i collegamenti indicati in figura.

I comandi 1-5 e i comandi radio (con DIP1=ON) equivalgono ad un comando di apertura totale.

Per gestire entrambe le automazioni con un unico comando radio, non utilizzare le riceventi radio a bordo dei quadri elettronici, ma inserire

una ricevente BIXLR22.

La chiusura automatica si ottiene regolando il trimmer TC non al massimo e nella stessa posizione in entrambi i quadri elettronici.

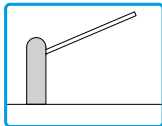


NOTA: i movimenti di apertura e chiusura non sono sincronizzati.



ATTENZIONE: in assenza di costa di sicurezza SOFA1-SOFA2 collegare i comandi 1-6 e 1-8 alla scheda SWT.

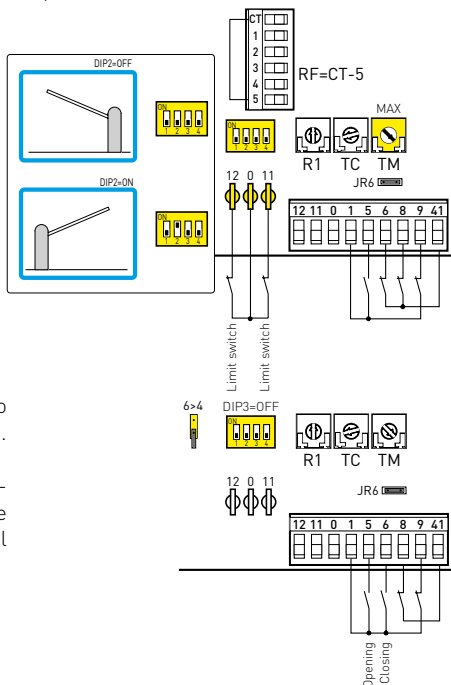
12. Esempio di applicazione per barriere



Quando il quadro elettronico viene usato in applicazioni per barriere:

- impostare RF=CT-5
- impostare TM=MAX;
- impostare JR6=ON
- selezionare il corretto senso di apertura mediante il DIP2.

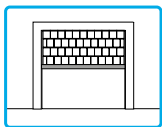
(Esempio 1). Collegare i contatti N.C. dei finecorsa di apertura e chiusura ai faston 12-0-11.



(Esempio 2). E' possibile trasformare il comando N.C. 1-6 (arresto di sicurezza) nel comando N.O. 1-4 (chiude) impostando 6→4=OFF.

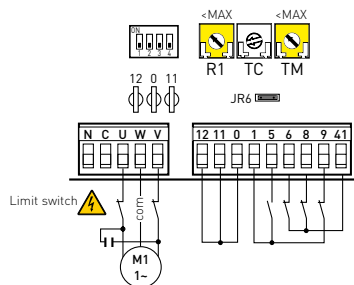
Per ottenere la richiusura immediata della barriera dopo il passaggio attraverso le fotocellule (o altre sicurezze collegate a 1-8), impostare il DIP3=OFF.

13. Esempio di applicazione per serrande



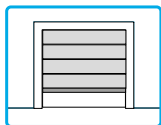
Quando il quadro elettronico viene usato in applicazioni per serrande:

- impostare JR6=ON
- collegare i finecorsa N.C. in serie alle fasi del motore
- ponticellare i morsetti 0-11-12.



NOTA: se si utilizza il quadro elettronico in modalità a uomo presente, scollegare il morsetto 9 (vedere esempio 1 capitolo 14).

14. Esempio di applicazione per porte sezionali



(Esempio 1) Quando il quadro elettronico viene usato in applicazioni per automazioni sezionali:

- impostare TM=MAX;
- collegare i contatti N.C. dei finecorsa di apertura e chiusura ai morsetti 0-11-12;
- impostare il comando di apertura mediante DIP1=ON;
- impostare il senso di marcia mediante DIP2=OFF;
- impostare il comando di chiusura mediante 6→4=OFF.
- impostare JR6=ON

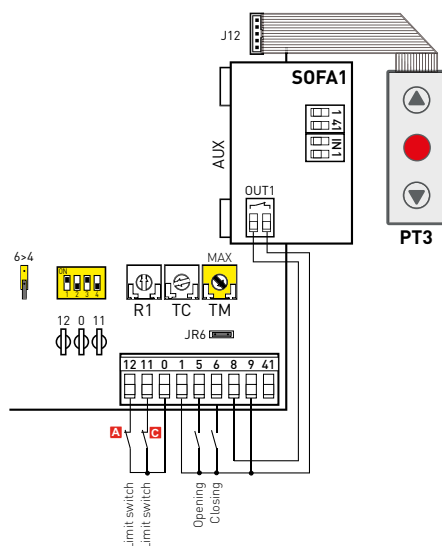
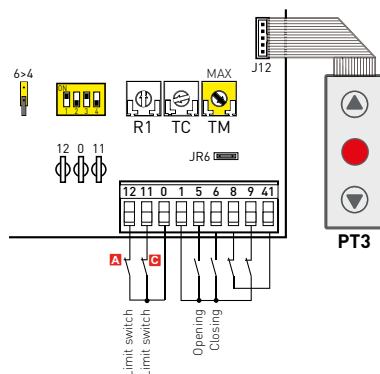
NOTA: se si vuole utilizzare il quadro elettronico in modalità a uomo presente, scollegare il morsetto 9.

In questa condizione, i comandi di apertura (1-5) e di chiusura (1-6) funzionano solo se mantenuti premuti, al loro rilascio l'automazione si ferma. La chiusura automatica e i comandi radio sono disabilitati.

(Esempio 2)

Se si collega la costa di sicurezza autocontrolata SOFA1 in chiusura, effettuare i seguenti collegamenti:

- impostare TM=MAX;
- collegare i contatti N.C. dei finecorsa di apertura e chiusura ai morsetti 0-11-12;
- impostare il comando di apertura mediante DIP1=ON;
- impostare il senso di marcia mediante DIP2=OFF;
- impostare il comando di chiusura mediante 6→4=OFF.
- impostare SO=OFF.



Tutti i diritti relativi a questo materiale sono di proprietà esclusiva di ASSA ABLOY ES AB.

Sebbene i contenuti di questa pubblicazione siano stati redatti con la massima cura, ASSA ABLOY ES AB non può assumersi alcuna responsabilità per danni causati da eventuali errori o omissioni in questa pubblicazione. Ci riserviamo il diritto di apportare eventuali modifiche senza preavviso. Copie, scansioni, ritocchi o modifiche sono espressamente vietate senza un preventivo consenso scritto di ASSA ABLOY ES AB.

